Предисловие

Спасибо за выбор компании FRECON, которая разработала и изготовила многофункциональный компактный инвертор (преобразователь частоты) серии FR150A.

Многофункциональные компактные инверторы серии FR150A представляют собой компактные, многофункциональные и очень конкурентоспособные модели. Особенно они применимы для электронного оборудования, упаковки пищевых продуктов, деревообработки, бегущих дорожек и других применений передачи малой энергии. Это руководство пользователя представляет собой детализированное описание характеристик многофункционального компактного инвертора серии FR150A, конструктивных деталей, настройку параметров, эксплуатации и ввода в действие, технического осмотра и других вопросов. Внимательно прочитайте о мерах предосторожности перед включением, и используйте этот продукт только в случае, когда обеспечена безопасность персонала и оборудования.

ВАЖНЫЕ ЗАМЕЧАНИЯ

- ◆Для пояснения деталей некоторые продукты в этом руководстве имеют внешний корпус или экраны безопасности, которые на рисунке удалены. При использовании этого продукта убедитесь в том, что хорошо установили внешний корпус или крышку, в соответствии с указанием по ручным операциям.
- ◆Рисунки, которые содержит это руководство, приведены только для иллюстрации, и они могут изменяться для различных продуктов, которые вы заказали.
- ◆Компания обеспечивает непрерывное усовершенствование продуктов, характеристики продукта продолжают модернизироваться, поэтому в приведенную информацию могут быть внесены изменения без предварительного увеломления.
- ◆Если вы имеете вопросы, свяжитесь с нашими региональными агентами или нашим центром обслуживания потребителя. Телефон центра обслуживания потребителя 0755-33067999.
- ◆Для получения информации о других продуктах компании посетите наш вебсайт http://www.frecon.com.cn

Оглавление

ПРЕДИСЛОВИЕ	1 -
ОГЛАВЛЕНИЕ	2 -
ГЛАВА 1 ИНФОРМАЦИЯ О ПРОДУКТЕ	3 -
1.1 Информация на паспортной табличке	
1.2 Информация о модели продукта FR150A	
1.4 Конфигурация, монтажные размеры и вес	
ГЛАВА 2 УСТАНОВКА И ПРОВОДНОЙ МОНТАЖ	9 -
2.1 Монтаж соединений	9 -
2.2 Конфигурация выводов	
ГЛАВА З ЭКСПЛУАТАЦИЯ И ОТОБРАЖЕНИЕ	14 -
3.1 Введение в работу клавиатуры	
3.2 ПРОСМОТР И ИЗМЕНЕНИЕ КОДОВ ФУНКЦИИ	
3.4 Автонастрой ка двигателя	
3.5 УСТАНОВКА ПАРОЛЯ	
3.6 Блокировка клавиатуры	18 -
3.7 ОПИСАНИЕ КОДОВ ФУНКЦИЙ МЕНЮ БЫСТРОГО ДОСТУПА	18 -
ГЛАВА 4 ПЕРЕЧЕНЬ ПАРАМЕТРОВ	20 -
4.1 Стандартные функциональные параметры	21 -
ГЛАВА 6 ОБСЛУЖИВАНИЕ И ПОИСК НЕИСПРАВНОСТЕЙ	68 -
ПРИЛОЖЕНИЕ А: КОММУНИКАЦИОННЫЙ ПРОТОКОЛ MODBUS	74 -
ПРИЛОЖЕНИЕ В: ПРИСПОСОБЛЕНИЯ	81 -

Глава 1 Информация о продукте

1.1 Информация на паспортной табличке

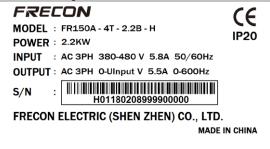


Рис. 1-1 Информация на паспортной табличке

Обозначение модели

Модель, показанная на паспортной табличке продукта, содержит следующую информацию.

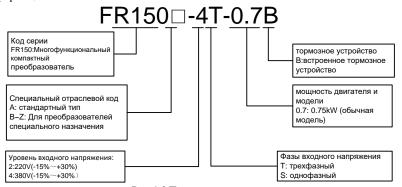


Рис. 1-2 Присвоение наименования

1.2 Информация о модели продукта FR150A

Допустима		Номинальн	Номинальн	Подходящий	і двигатель
Модель.	я мощность	ый ток на	ый ток на		
	кВа	входе А	выходе А	кВт	л.с.
Однофазный: 220	В, 50/60 Гц	Диапазон:	-15%~+30%	6	
FR150A-2S-0.2B	0.5	4.9	1.6	0.18, 0.2, 0.25	0.25
FR150A-2S-0.4B	1.0	6.5	2.5	0.37, 0.4	0.5
FR150A-2S-0.7B	1.5	9.3	4.2	0.75	1.0
FR150A-2S-1.5B	3.0	15.7	7.5	1.5	2
FR150A-2S-2.2B	4.0	24	9.5	2.2	3
FR150A-2S-4.0B	6.0	30	17	4.0	5
Трехфазный: 380	В, 50/60 Гц	Диапазон:	-15%~+30%)	
FR150A-4T-0.7B	1.5	3.4	2.5	0.75	1
FR150A-4T-1.5B	3.0	5.0	4.2	1.5	2
FR150A-4T-2.2B	4.0	5.8	5.5	2.2	3
FR150A-4T-4.0B	6.0	11	9.5	3.7, 4	5
FR150A-4T-5.5B	8.9	14.6	13	5.5	7.5
FR150A-4T-7.5B	11	20.5	17	7.5	10
FR150A-4T-011B	17	26	25	11	15
FR150A-4T-015B	21	35	32	15	20
FR150A-4T-018B	24	38.5	37	18.5	25
FR150A-4T-022B	30	46.5	45	22	30
FR150A-4T-030B	40	62	60	30	40
FR150A-4T-037B	57	76	75	37	50
FR150A-4T-045	69	92	91	45	60
FR150A-4T-055	85	113	112	55	70
FR150A-4T-075	114	157	150	75	100
FR150A-4T-090	134	186	176	90	125
FR150A-4T-110	160	220	210	110	150
FR150A-4T-132	192	260	253	132	175
FR150A-4T-160	231	310	304	160	210

1.3 Технические характеристики FR150A Таблица 1-2 Технические характеристики FR150A

Проект		Спецификации	
Ном. входно		Однофазный 220 В (-15% \sim +30%)	
	напряжение (В)	Трехфазный 380 В (-15% \sim +30%)	
Вход сети питания	Ном. входной ток (A $)$	См. таблицу 1-1	
	Ном. входная частота (Гц)	50 Гц / 60 Гц, допуск ±5%	
	Макс. выходное	$0\sim$ номинальное входное напряжение, ошибка	
Силовой	напряжение (В)	< <u>±</u> 3%	
выход	Макс. входная частота (Гц)	$0.00{\sim}600.00$ Гц, шаг 0.01 Гц	

	мультифункци	ональный компактный инвертор серии ЕКТ50/
	***	Управление V/f
	V/f зависимость	Бессенсорное векторное управление 1
		Бессенсорное векторное управление 2
	Диапазон	1:50 (Управление V/f)
	скорости	1:100 (Бессенсорное векторное управление 1)
	•	1:200 (Бессенсорное векторное управление 2)
	Точность по	±0.5% (Управление V/f)
Характерист	скорости	±0.2% (Бессенсорное векторное управление 1,
ики	т.	2)
управления	Флуктуации по	±0.3% (Бессенсорное векторное управление 1, 2)
	Скорости	2)
	Реакция	< 10 мс (Бессенсорное векторное управление 1,
	крутящего момента	2)
	MOMEITA	0.5 Гц: 180% (Управление V/f, Бессенсорное
	Начальный	векторное управление 1)
	крутящий	0.25 Гц: 180% (Бессенсорное векторное
	момент	управление 2)
	Несущая	управление 27
	частота	0.7 кГц∼16 k Гц
	Способность переносить перегрузки	Модель G: 150% ном. тока 60 c,180% ном. тока
		10 с, 200% ном. тока 1 с.
		10 0, 20070 Hom. Toka 1 0.
	Подъем	Автоматический подъем крутящего момента;
	крутящего	Ручной подъем крутящего момента 0.1%
	момента	30.0%
		Три вида: прямая, многоточечный тип; N
Основные	Кривая V/F	Тh-тип V / F кривой (1.2 Th - тип, 1.4 Th - тип,
функции	терпвал үүг	1.6 Th - тип, 1.8 Th - тип, 2 Th - тип)
		Линия или кривая режима ускорения и
	Кривая	замедления.
	ускорения и	Четыре вида времени ускорения и замедления,
	замедления	диапазон времени линейного изменения: 0.0 \sim
		6000.0 с
		Начальная частота DC торможения: 0.00~
		600.00 Гц
	DC торможение	Время DC торможения: 0.0 с~10.0 с
		Ток DC торможения: 0.0% ~150.0%
		Частотный диапазон толчковой подачи: 0.00
	Торможение	гастотный дианазон толчковой подачи: 0.00 Гц~50.00 Гц.
	толчковой	
Основные	подачи	Время замедления толчковой подачи: $0.0 \mathrm{c}^{\sim}$
функции	П Н ППС	6000.0 c.
	Простой ПЛК,	Через встроенный ПЛК или вывод управления,
	многоскоростн ой	чтобы достигнуть до 16 скоростей запуска
	Встроенные в	Помогает реализации системы контура
	Бетроенные в	ттомогает реализации системы контура

11y 71B 1714B y 11114B 1110		new miseprop copiii i i i i con			
	ПИД	управления процессом			
	Автоматическая	Когда напряжение сети изменяется, может			
	регулировка	автоматически поддерживать постоянное			
	напряжения	выходное напряжение			
	(AVR)	выходное наприжение			
	Функция				
	быстрого	Минимизирует запуск инвертора с защитой от			
	токоограничени	сверхтоков			
	Я				
	Перегрузка по	Система автоматически ограничивает ток и			
	напряжению,	напряжение в процессе работы, чтобы			
	сверхтоки	предотвратить частые запуски			
		Может быть с панели управления, вывода			
	Источник	управления, через последовательный			
	управления	коммуникационный порт.			
		Источники управления частоты: цифровая			
201111011		настройка, потенциометр на панели			
Запуск		управления, аналоговое Напряжение,			
	Данная частота	импульсный запуск, определяемый током,			
	, ,	через последовательный порт,			
		многоскоростной вариант, через ПЛК, через			
		процесс ПИД. Существует несколько путей			
		регулирования			
Функции	Обеспечивает защиту от неисправности: сверхток,				
защиты		перенапряжение, недонапряжение, перегреав, перегрузка и т.д.			
	Светодиодный				
	дисплей	Параметры дисплея			
	Блокировка	Реализована блокировка некоторых или всех			
п	клавиш и выбор	клавиш, диапазон определения клавиш для			
Дисплей и	функций	предотвращения неправильных действий			
клавиатура	Информация	D			
	контроля	В режиме запуска и останова можно			
	запуска и	установить контроль за группой U00 из			
	останова	четырех объектов.			
		Внутри помещения, не на прямом солнечном			
	Условия	свете, свободного от пыли, коррозийных			
	эксплуатации	газов, горючих газов, масляного тумана,			
		водяных паров, воды и соли и т.д.			
	Высота над	0∼2000 м			
Условия	уровнем моря	Снижение параметров на 1% на каждые 100м			
окружающей		возвышения при подъеме выше 1000 метров			
15	Температура				
среды	окружающей	-10 °C∼40 °C			
1 / 1	среды				
	Относительная	5 050/ 5			
	влажность	$5\sim$ 95%, без конденсации			
	Вибрация	Менее 5.9 м/с ² (0.6 g)			
	Температура	-20 °C∼+70 °C			
	F7F-*				

		хранения		
		КПД	При номинальной мощности ≥ 93%	
		V	Настенный монтаж или монтаж на	
	П	Установка	DII DII	DIN-рельсах
١	Другое	Степень защиты	IP20	
١		Метод	Палитичного и положи то поментатово	
		охлаждения	Принудительное с помощью вентилятора	

1.4 Конфигурация, монтажные размеры и вес

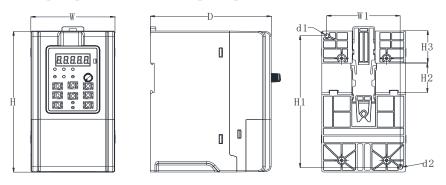


Fig 1-3 Габариты клавиатуры

Таблица 2-3 Конфигурация, монтажные размеры и вес

	Габариты и монтажные размеры (мм)									
Модель	W	Н	D	W1	Н1	H2	НЗ	Монта жное отверс тие d1	Монта жное отверс тие d2	Чист ый вес (_{КГ})
FR150A-2S-0.2B										
FR150A-2S-0.4B										
FR150A-2S-0.7B	75	150	120	65	140	35	39	4.5	4.5	0.95
FR150A-4T-0.7B										
FR150A-4T-1.5B										
FR150A-2S-1.5B										
FR150A-2S-2.2B	93	171	132	82	160	35	39	4.5	4.5	1.46
FR150A-4T-2.2B	93	1/1	132	02	100	33	33	4.5	4.5	1.40
FR150A-4T-4.0B										
FR150A-2S-4.0B										
FR150A-4T-5.5B	117	187	160	102	172	-	-	4.7	4.7	2.5
FR150A-4T-7.5B										
FR150A-4T-011B	146	249	187	131	236	-	-	5.5	5.5	3.9
FR150A-4T-015B										
FR150A-4T-018B	198	300	194	183	287	-	-	5.5	5.5	6.2
FR150A-4T-022B										
FR150A-4T-030B	245	390	107	200	275			7	12	11.6
FR150A-4T-037B	245	390	187	200	375	-	-	/	13	11.6
FR150A-4T-045	200	405	226	200	501			7	12	140
FR150A-4T-055	300	485	226	200	581	-	-	7	13	14.8
FR150A-4T-075	335	600	236	200	581	-	-	9.5	17.5	23
FR150A-4T-090	310	620	280	200	601	-	-	9.5	17.5	25
FR150A-4T-110	310	650	309	200	620		_	11.5	22	40
FR150A-4T-132	310	030	309	200	020	-		11.3	22	40
FR150A-4T-160	400	750	320	300	723	-	-	11.5	22	69

Глава 2 Установка и проводной монтаж

2.1 Монтаж соединений

2.1.1 Типичная схема подключения для однофазного инвертора 220 В

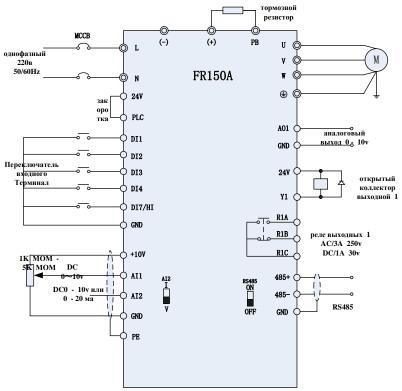


Рис. 2-1 Монтажная схема однофазного преобразователя 220 В

Замечания:

- 1) 🔘 выводы схемы питания, овыводы схемы управления.
- 2) Пользователь выбирает тормозной резистор, основываясь на действительной необходимости. См. Руководство по выбору тормозного резистора.
- 3) Сигнальный кабель и силовой кабель должны быть проложены отдельно. Если кабель управления и силовой кабель пересекаются, постарайтесь, чтобы угол пересечения был 90°. Лучший выбор аналоговых сигнальных линий это экранированная скрученная пара проводов, для силового кабеля используйте экранированный трехфазный кабель (Характеристики кабеля двигателя должны соответствовать стандартным электрическим кабелям для двигателя) или см. Руководство по приводу.

2.1.2 Типичная монтажная схема трехфазного преобразователя 380 В

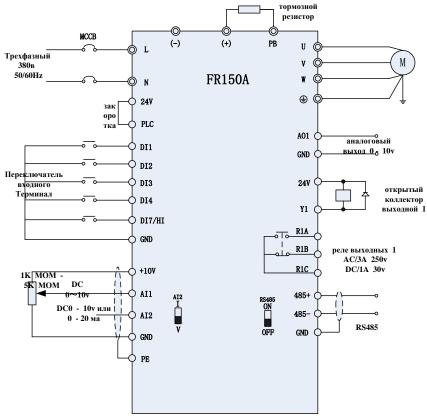


Рис. 2-2 Монтажная схема трехфазного преобразователя 380 В

2.2 Конфигурация выводов

2.2.1 Выводы цепи питания

◆а: Выводы цепи питания однофазного FR150A

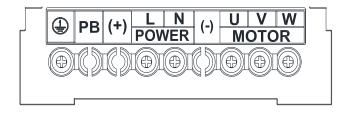


Рис. 2-3 Выводы цепи питания однофазного FR150A

◆b: Выводы цепи питания трехфазного инвертора FR150A

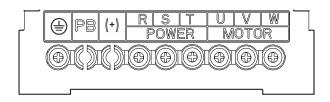


Рис. 2-4 Выводы цепи питания трехфазного инвертора FR150A

Таблица 2-1 Функции клемм цепи питания

Маркировка клеммы	Назначение и функции клемм.			
R, S, T	Трехфазный выходной терминал переменного тока			
L, N	Однофазный ввод переменного тока			
U, V, W	Выходная клемма инвертора переменного тока, подключенная к трехфазному двигателю переменного тока			
(+), (-)	Положительные и отрицательные клеммывнутренней шины постоянного тока соответственно			
РВ Клемма подключения тормозного резистора, один конец тормозного резистора (+), другой конец РВ.				
	Терминал заземления, заземленный			

2.2.2 Выводы схемы управления

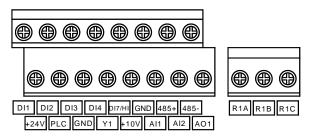


Рис. 2-5 Клеммы цепи управления

Таблица 2-2 Описание клемм цепи управления FR150A

Tuotingu = 2 o meume iute gem j			J 11 Publication 1 1110 011		
Тип	Клемма	Наименование	Описание функции		
Источник питания	+10 B-GND	Внешний источник питания +10 В	Подает +10 В питания к внешнему блоку. Обычно подает питание к внешнему потенциометру с сопротивлением в диапазоне 1–5 кОм. Максимальный выходной ток: 10 мА		
	+24V-COM	Внешний источник питания +24 В	Подает +24 В питания к внешнему блоку Обычно, подает питание к клеммам DI/Do и внешним датчикам. Максимальный		

иуль гифункцио	нальный компа	актныи инвертор	
		Применяется	выходной ток: 200 мА
		для защиты от	
		перенапряжен	
		ий категории II	
			Заводское соединение по
			умолчанию с +24 В.
		Внешний	При подключении DI1 к DI7 с
	DI C	входной	помощью внешнего сигнала
	PLC	разъем	ПЛК необходимо подключить к
		питания	внешнему источнику питания и
			отсоединить от клеммы
			источника питания +24 B.
	111 CM	Аналоговый	Диапазон входного напряжения:
	AI1-GND	вход 1	DC 0~10 B/0~20 MA,
Аналоговый			определяется переключателями
вход		A	AI1, AI2 на панели управления.
	AI2-GND	Аналоговый вход 2	Сопротивление: 250 кОм (вход
		влод 2	напряжения), 250 Ом (токовый
			вход)
	DI1- GND	Клеммы входа	Максимальная частота входного
	DII GND	переключателя 1	напряжения: 200 Гц
	DI2- GND	Клеммы входа	Сопротивление: 2.4 кОм Диапазон
		переключателя 2	входного напряжения: 9 В~30 В
_	DI3- GND	Клеммы входа переключателя 3	
Вход		Клеммы входа	
переключате	DI4- GND	переключателя 4	
ЛЯ		Клеммы входа	Кроме функц. возможностей
		переключателя	DI1–DI4, инвертор также имеет
	DI7/HI-COM	DI7 или	высокоскоростные импульсные
	DI//III-COM	высокоскоростн	входы. Максимальная частота
		ой импульсный	входного напряжения: 100 кГц
		вход	-
Аналоговый	101 07	Аналоговый	Диапазон выходного напряжения:
выход	AO1-GND	выход 1	0~10 В Необходимое
			сопротивление≥10 кОм
Выход		Выход с	Диапазон напряжений: $0{\sim}24\mathrm{B}$
переключате	Y1-GND	открытым	Диапазон значений тока: $0\sim$ 50 мА
ЛЯ		коллектором 1	
	D11 D10	Нормально	Нагрузочная способность
D	R1A-R1C	разомкнутые	контакта: 250 В перем. тока, 3 А,
Выход реле		выводы	COSØ=0.4, 30 В пост. тока, 1 А
	DID DIC	Нормально	
	R1B-R1C	замкнутые	
		выводы Выводы	Скорость:
	485+-485-	' '	
Vouce anger		канала 485	4800/9600/19200/38400/57600/ 115200 бод
Канал связи		D	1
RS485	GND	Экран и земля	Терминальный резистор
		канала 485	настраивается переключателем
			на панели управления RS485

,					
Экран	PE	Экран	Вывод заземления		
Экрип		заземления			
Вспомогател		Внешний	Стандартный сетевой кабель		
ьный		интерфейс	Максимальное расстояние: 50 м		
		панели	_		
интерфейс		управления			

Глава 3 Эксплуатация и отображение

3.1 Введение в работу клавиатуры

При использовании человеко-машинного интерфейса можно изменять параметры, контролировать рабочее состояние системы и запускать или останавливать инвертор с помощью блока клавиатуры. Его внешний вид и функциональные области показаны на приведенном ниже рисунке.



Рис.3-1 Клавиатура

3.1.1 Функции кнопок и потерциометра на клавиатуре

Предусмотрено 8 кнопок и 1 аналоговый потенциометр, функция каждой кнопки приведена в таблице 3-1.

Таблица 3-1 Функции кнопок панели управления

1a0	Гаолица 3-1 Функции кнопок панели управления			
Обозначение	Наименован ие	Функция		
ПРОГ	Выход	Вход или выход в меню первого уровня		
ввод	Вход	Вход в меню интерфейса уровень за уровнем, и подтверждение настроек параметров		
^	Увеличение	Увеличивает показатели или код функции		
~	Уменьшение	Уменьшает показатели или код функции		
>>	Перемещени е	Выбор отображаемых параметров в работающем или не работающем состоянии, выбирает параметр, который Вы хотите изменить		
МНФ	Мультифунк ция	Выполняет функцию переключения (запускает толчковый режим (jog) и быстрое переключение источника команды) в соответствии с настройкой		

	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , 	1 1 1 -
		F16.00
Ф пуск	Пуск	Запуск преобразователя с кнопочной панели управления
CEPOC D	Стоп/Сброс	Останавливает преобразователь, когда он находится в рабочем состоянии и выполняет функцию сброса операции, когда преобразователь находится в состоянии отказа. Данные функции ограничиваются в F16.01.
пуск стоп стоп	Комбинация клавиш	Инвертор свободно останавливается при одновременном нажатии клавиш Пуск и Стоп

3.1.2 Индикаторы клавиатуры

На клавиатуре предусмотрено 8 индикаторов, описание которых приведено в таблице 3-2.

Таблица 3-2 Описания индикаторов

	16	Наименовани	ания индикаторов		
Инд	икатор	е	Значения		
	Нz Частота		ВКЛ: в настоящее время отображаемый параметр — частота		
	V	Напряжение	ВКЛ: в настоящее время отображаемый параметр – напряжение		
Единиц	A	Ток	ВКЛ: в настоящее время отображаемый параметр – ток		
ы	%	Проценты	ВКЛ: в настоящее время отображаемый параметр – проценты		
	Все выключен ы	Другие единицы	Другие единицы или нет единиц		
	FWD/REV	Вперед или реверс	ВКЛ: привод запущен в реверсивном направлении ВЫКЛ: привод запущен в прямом направлении Мигает: состояние покоя		
Состоян ие	LOC/REM Клавиатура, выводы или по линии связи (Зеленый ободок) Клавиатура, выводы или по линии связи Запущенное состояние		ВКЛ: Управление с вывода ВЫКЛ: Управление с клавиатуры Мигает: Управление с линии связи		
			ВКЛ: Запущенное состояние ВЫКЛ: Состояние останова Мигает: В процессе останова		
	(Красны й ободок)	Неисправное состояние	ВКЛ: Неисправное состояние ВЫКЛ: Нормальное состояние Мигает: Состояние предупреждения		

3.1.3 Отображение символов на блоке клавиатуры

Клавиатура имеет пятизначный светодиодный (цифровой) дисплей, он может отображать данную частоту, выходную частоту и другие параметры, контролировать данные и коды сигнализации. В таблице 4-3 приведены значения символов, отображаемых на блоке клавиатуры.

Таблица 3-3 Значения отображаемых символов

Отобража емый	Это означа	Отобража емый	Это означ	Отображ аемый	Это означа	Отобража емый	Это означ
0	0	8	A	1	I	5	S
1	1	σ	b	,	J	١	T
5	2	ε	С	Я	K	Ł	t
3	3	c	c	ا-	L	U	U
4	4	9	d	C	N	C	u
5	5	8	Е	C	n	y	y
8	6	۴	F	0	0	-	-
7	7	ن ن	G	٩	p	8.	8.
8	8	X	Н	ď	q		
9	9	Ъ.	h	ر	r		

3.1.4 Состояние сообщения

Сообщение появляется, когда наступает состояние завершения определенных операций. Кодовые комбинации подсказки и их значения приведены в таблице 4-4.

Таблица 3-4 Символы подсказки

Символ подсказки	Значение	Символ подсказки	Значение
			Идентификация
Err00~Err99	Тип несправности	TUNE	параметра
		TONE	двигателя в
			процессе
A00~A99	Тип аварийного сообщения	-END-	Параметр записи

3.2 Просмотр и изменение кодов функции

Клавиатура FR150A управляет трехуровневым меню.

Трехуровневые меню состоит из группы кода функции (уровень I), кода функции (уровень II) и значения настройки кода функции (уровень III), как показано на рисунке 3-2.

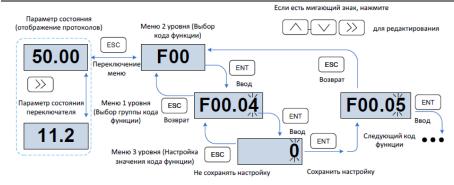


Fig.3-2 Рабочие процедуры при использовании клавиатуры

Пояснение: На уровне III меню можно нажать клавиши ESC или ENT, чтобы возвратиться в меню II уровня. Отличие для этих двух клавиш: если нет необходимости в изменении настройки кода функции, нажмите ENT, после чего будет инициировано автоматическое перемещение к следующему коду функции; если настройки кода функции будут изменены, то при нажатии клавиши ENT дисплей на 1 секунду отобразит меню "-END-", после чего восстанавливается изображение текущих настроек кода функции, при очередном нажатии клавиши ENT будет инициировано автоматическое перемещение к следующему коду функции. Нажмите клавишу ESC, чтобы отказаться от текущих изменений параметра и непосредственно возвратиться к текущему коду функции в меню II уровня.

Ниже приведен пример изменения значения F01-02 на 15.00 Гц.

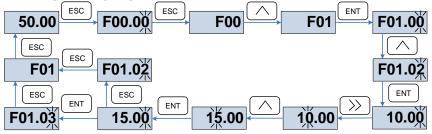


Рис. 3-3 Пример изменения величины параметра

На уровне III меню, если параметр не имеет мигающих цифр, это означает, что параметр нельзя изменить. Это может быть по следующим причинам:

- (1) Такой код функции только можно читать, например, модель привода переменного тока, фактически обнаруженный параметр и параметр записи запуска.
- (2) Такой код функции не может быть изменен в состоянии "запуска", а может быть изменен только при остановке.

3.3 Просмотр параметров состояния

Существуют параметры режима останова и параметры состояния "выполнения". Система имеет 4 параметра состояния при останове или в состоянии "выполнения". Можно нажать ">>" на клавиатуре, чтобы отобразить параметры состояния. То, какие параметры будут отображены, определяется значениями $F16.03 \sim F16.06$ (Параметры состояния "выполнения" $1 \sim 4$), $F16.07 \sim F16.10$ (параметры режима останова $1 \sim 4$), их можно выбрать из группы U00.

3.4 Автонастройка двигателя

Настройка действительна только в командном режиме клавиатуры. Установите режим настройки (стационарный или при вращении), нажмите клавишу ENT, чтобы подтвердить, тогда блок клавиатуры отобразит TUNE, затем нажмите клавишу RUN, инвертор будет ускорять или замедлять электродвигатель привода, будут выполняться операции положительной инверсии, и индикатор режима работы будет гореть. Продолжительность настройки составляет приблизительно две минуты, после чего сообщение TUNE на дисплее исчезает, и он возвратится в нормальное состояние отображения параметра, что означает, что настройка закончена.

3.5 Установка пароля

Инвертор обеспечивает функцию защиты с использованием пароля, он устанавливает пароль пользователя, когда F00.00 установлен в значение, отличное от нуля. Если работа на клавиатуре не выполняется в течение пяти минут, срабатывает защита с использованием пароля, и дисплей клавиатуры покажет "----", при этом пользователь должен ввести правильный пароль, чтобы войти в регулярное меню, которое иначе будет недостижимо.

Существует три способа ввести пользовательский пароль:

Способ 1: установить параметр F00.00 в значение отличное от нуля, затем нажать клавиши ESC + ENT.

Способ 2: установить параметр F00.00 в значение отличное от нуля, затем не использовать клавиатуру в пределах пяти минут.

Способ 3: установить параметр F00.00 в значение отличное от нуля, затем полностью выключить и после включить инвертор.

Если необходимо отменить функцию защиты с использованием пароля, тогда через пароль войдите в систему и установите F00.00 в 0.

3.6 Блокировка клавиатуры

3.6.1 Блокировка клавиатуры

Любой из следующих трех методов немедленно блокирует все или часть клавиш клавиатуры; см., что определение кода функции F16.02.

Метод 1: Установите параметр F16.02 в значение, отличное от нуля, затем нажмите клавишу ESC + ENT.

Метод 2: Установите параметр F16.02 в значение, отличное от нуля, и затем не используйте клавиатуру в течение пяти минут.

Метод 3: Установите параметр F16.02 в значение, отличное от нуля, затем полностью выключите и потом включите питание.

3.6.2 Разблокировка клавиатуры

Одновременно нажмите клавиши ESC + >>, чтобы разблокировать клавиатуру. Операция разблокирования не изменяет значение F16.02. Это означает, что когда для клавиатуры возникают условия блокирования, клавиатура будет заблокирована снова. Если вы не хотите, чтобы панель управления была заблокирована, то после разблокировки значение F16.02 надо изменить на 0.

3.7 Описание кодов функций меню быстрого доступа

Для обеспечения быстрой настройки наиболее часто используемых параметров в программном обеспечении инверторов серии FR версии V1.07 и выше, режим фабричного меню заменен на меню быстрого доступа.

Различие отображений между меню быстрого доступа и базовым меню 2-ого уровня, см. более подробную информацию о различии и способе переключения, как указано ниже:

Режим меню Быстрое меню Базовое меню

Различ отобрах		F01.01. Последняя цифра кода функции с децимальной точкой, не мигает	F01.0 Последняя цифра кода без децимальной точки, мигает
Функцио ые разл		1, Нажмите или для переключения вверх или вниз в функциональном коде F17. 2. Нажатие выход не может возвратить на меню 1-го уровня.	1. Нажмите или для переклюения вверх или вниз согласно порядку кода функции 2. Нажатие выход может возвратить в меню 1-го уровня.
Переклю между ти мені	ипами	Метод 1, переключение к базовому меню путем изменения F00.01=0. Метод 2, Нажмите и удерживайте клавишу до появления меню 2 ^{-то} уровня, базовое меню переключится автоматически.	Метод 1, переключение к меню быстрого доступа путем изменения F00.01=1. Метод 2, Нажмите и удерживайте до появления меню 2 ^{-то} уровня, базовое меню переключится автоматически

Если быстрые параметры по умолчанию не могут удовлетворить пользовательские запросы, пользователь может переопределить быстрые параметры согласно фактической ситуации; см. детализированный метод изменения функции группы с кодом F17.

Глава 4 Перечень параметров

Группы $F00 \sim F16$ представляют собой стандартные параметры функций. Группа U00 - параметры состояния контроля. Группа U01 - параметры регистрации неисправностей.

Обозначения в таблице кодов функции имеют следующее значение:

" Δ " означает, что значение данного параметра может быть изменено в рабочем или в нерабочем состоянии:

"×" означает, что значение данного параметра не может быть изменено в рабочем состоянии;

"O" означает, что данный параметр является измеренной величиной, которая не может быть изменена;

По умолчанию: значение, которое восстанавливается до заводской установки. Ни измеренное значение параметра, ни зарегистрированное значение не будут восстановлены.

Диапазон установки: величина настройки и отображения параметров Группы FR150A указаны ниже:

Категория	Группа параметров
Системные параметры	F00: Системные параметры
	F01: Команды частоты
Базовые параметры	F02: Управление запуском/остановом
	F03: Параметры ускорения/замедления
	F04: Цифровой вход
	F05: Цифровой выход
Входные и выходные выводы	F06: Аналоговый и импульсный вход
	F07: Аналоговый и импульсный выход
	F22: виртуальный IO
	F08: Параметры двигателя 1
Параметры управления и двигателя	F09: Параметры V/f управления двигателем 1
Параметры управления и двигателя	F10: Параметры векторного управления
	двигателем 1
Параметры защиты	F11: Параметры защиты
	F12: Многоступенчатая и простая ПЛК функция
Параметры применения	F13: Процесс ПИД
Параметры применения	F14: Частота колебаний, фиксированная длина,
	пробуждение и счет
Коммуникационные параметры	F15: Коммуникационные параметры
Параметры клавиатуры и	F16: Параметры клавиатуры и отображения
отображения параметров клавиатуры	параметров клавиатуры
Отображение параметров,	F17: Отображение параметров, определяемых
определяемых пользователем	пользователем
Параметры контроля	U00: Контроль состояния
таралетры контроля	U01: Регистрация неисправностей

4.1 Стандартные функциональные параметры

Таблица 4-1 Стандартные функциональные параметры

	таолица 4-1	Стандартные функционалы	ныс парам	стры	
Параме тр	Наименование параметра	Диапазон установок	Значени е по умолчан ию	Пока зате ль	Адрес ARM
Группа F	00: Параметры си	істемы	•	•	
F00.00	Настройка пароля пользователя	0~65535	0	×	0000
F00.01	Отображение параметров	0: Отображение всех парамстров 1: Отображение только F00.00, F00.01 и параметров, определенных пользователем 2: Отображение только F00.00, F00.01 и параметров, отличных от заводских параметров по умолчанию	0	×	0001
F00.02	Защита параметров	Программирование всех параметров Программирование только параметра F00.02	0	×	0002
F00.04	Инициализац ия параметров	0: Нулевая операция 1: Возврат всех параметров к заводским настройкам (за исключением параметров двигателя) 2: Очистка регистрации неисправностей 3: Создание резервной копии текущих пользовательских параметров 4: Восстанавливает текущие пользовательские параметры 5: Возврат всех параметров к заводским настройкам (включая параметры двигателя) 6: Сброс потребляемой мощности	0	×	0004
F00.05	Копирование параметров	0: Нулевая операция 1: Загрузка параметров	0	×	0005

Мультиф	упкциональный	компактныи инвертор сери	I	I	
		2: Скачивание параметров			
		(за исключением			
		параметров двигателя)			
		3: Скачивание параметров			
		(включая параметры			
		двигателя)			
		0: Доступный для			
		редактирования через			
	_	клавиатуру и RS485			
T00.06	Режим	1: Доступный для			0006
F00.06	редактирован	редактирования через	0	×	0006
	ия параметров	клавиатуру			
		2: Доступный для			
		редактирования через			
		RS485			
		0: Управление			
	Двигатель 1	напряжение/Частота (V/F)		×	0008
F00.08	режим управления	1:Бессенсорное векторное	1		
		управление 1			
		2: Бессенсорное векторное			
		управление 2			
	Dawyn r nn a ra	0: Вывод цифрового входа			
F00.09	Режим ввода DI7/HI	7	0	×	0009
		1: Импульсный вход			
		Разряд единиц: режим			
		ШИМ модуляции			
		0: Фиксированная несущая			
		1: Случайная несущая			
		2: Ограничение			
		фиксированной несущей			
		3: Ограничение			
		случайной несущей			
	******	Десятки: модуляция ШИМ			
F00.12	ШИМ	0: 7-сегментный режим	100	×	000C
	оптимизация	1: 5-сегментный режим		^	0000
		2: 5-сегментное и			
		7-сегментное			
		автоматическое			
		переключение			
		Разряд сотен: настройка	•		
		перемодуляции			
		0: Отключен			
		1: Включен			
			Опреде		
F00.13	Несущая	0.700∼16 000 кГц	ляется	Δ	000D
100.13	частота	0.700 10 000 KI H	модель		000D
			Ю		
			Ю		

	IVIYIIDIV	ифункциональный компактн	при интрер	TOP CC	יכו או וווועל
F00.14	Верхняя несущая частота	0.700∼16 000 кГц	8 000 кГц	×	000E
F00.15	Нижняя несущая частота	0.700∼16 0 00 кГц	2.000 кГц	×	000F
F00.16	Напряжение на выходе	5.0~150.0%	100.0%	×	0010
F00.17	AVR	0: Отключен 1: Включен 2: AVR отключен, если напряжение шины DC> номинального напряжения шины DC ≤ номинального напряжения шины DC ≤ номинального напряжения шины DC.	1	×	0011
F00.18	Управление вентилятором	0: Запуск при включенном источнике питания 1: вентилятор работает во время эксплуатации машины	1	×	0012
F00.19	Заводской пароль	0~65535	0	×	0013
F00.20	Номинальная мощность инвертора	0.2∼1000.0 кВт	Опреде ляется модель ю	·	0014
F00.21	Номинальное напряжение инвертора	60∼660 B	Опреде ляется модель ю	0	0015
F00.22	Номинальная сила тока инвертора	0.1∼1500.0 A	Опреде ляется модель ю	0	0016
F00.23	Версия программы	0.00~655.35	Опреде ляется модель ю	0	0017
F00.24	Пароль дилера	0~65535	0	×	0018
F00.25	Установка времени	0~65535 ч (0:недопустимо)	0h	×	0019

, ,	работы	компактный инвертор сери			
Группа 1	F01: Управление	частотой		l	l
группал	- The supublication	0: Источник задающей			
		частоты			
		1:Источник			
		вспомогательной частоты			
		2: Задающая +			
		Вспомогательная			
	Выбор	3: Задающая - Вспомогательная			
F01.00	источника	4:МАХ {Задающая,	0	×	0100
	частоты	4.WAX (Задающая, Вспомогательная)			
		5:MIN{ Задающая, ,Вспом			
		огательная }			
		6:AI1*(Задающая			
		+Вспомогательная)			
		7:AI2*(Задающая+Вспомо			
		гательная) 0: Цифровая настройка			
		задающей частоты (F01.02)			
		1: потенциометр			
		_			
	Источник	клавиатуры			
F01.01	управления	2: Аналоговый вход AI1	1	×	0101
	частотой	3: По каналу связи			
		4: Многоступенчатое			
		5: ПЛК	- - -		
		6: Выход процесса ПИД			
		7: Импульсный вход Х7/НІ			
		8: Аналоговый вход AI2			
	Цифровая		50.00		
F01.02	настройка	0.00∼Fmax	50.00	Δ	0102
	задающей		Гц		
	частоты	0.17.1			
		0: Цифровая настройка			
		Вспомог. частоты (F01.04)			
		1: потенциометр			
	Источник	клавиатуры			
	управления	2: : Аналоговый вход AI1	_		
F01.03	вспомогатель	3: По коммуникации	0	×	0103
	ной частотой	4: Многоступенчатое			
		5: ПЛК			
		6: Выход процесса ПИД			
		7: импульсный вход Х7/НІ			
		8: Аналоговый вход AI2			
F01.04	Цифровая	0.00~Fmax	50.00		0104
201.04	настройка	oros Timer	Гц		0101

	вспомогатель	тфункциональный компакты	lbivi viiibop	. 00 00	
	ной частоты				
F01.05	Диапазон вспомогатель ной частоты	Относительно максимальной частоты Т: Относительно задающей частоты	0	×	0105
F01.06	Коэффициент вспомогатель ной частоты	0.0~1000.0%	100.0%	Δ	0106
F01.07	Толчковая частота (Jog)	0.00∼Fmax	5.00 Гц	Δ	0107
F01.08	Максимальна я частота	20.00~600.00 Гц	50.00 Гц	×	0108
F01.09	Верхний предел частоты	Fdown∼Fmax Нижний предел частоты∼ максимальная частота	50.00 Гц	×	0109
F01.10	Нижний предел частоты	0.00∼Fup	0.00 Гц	×	010A
F01.11	Действие, когда заданная частота ниже нижнего предела частоты	0: Работа на нижнем пределе частоты 1: Работа на 0 Нг будет активирована после времени задержки, настроенной F01.12	0	×	010B
F01.12	Время работы на нижнем пределе частоты	0.0∼6000.0 c	60.0 с	×	010C
F01.13	Частотная коррекция начальной частоты	0.00~600.00 Гц	50.00 Гц	Δ	010D
F01.14	Компенсация частоты каждые 50 Гц	0.00~50.00 Гц	0.00 Гц	Δ	010E
Группа І	102: Управление	пуском/остановкой		1	ı
F02.00	Команда запуска	О: Управление с клавиатуры (светодиод выкл.) Т: Управление с вывода (светодиод вкл.) Управление по каналу связи (светодиод мигает)	0	×	0200
F02.01	Направление движения	0: Вперед 1: Назад	0	Δ	0201
F02.02	Выбор	0: Включение	0	×	0202

	движения вперед/назад	прямого/обратного движения			
		1: Отключение движения назад			
F02.03	Нерабочее время между прямым и обратным движением	0.0∼6000.0 c	0.0 с	×	0203
F02.04	Режим пуска	Разряд единиц: Отслеживание запуска 0: Со стартовой частоты 1: Перезапуск слежения скорости вращения Разряд десятков: резерв Разряд сотен: Выбор отслеживания начальной частоты 0: Начать отслеживание с нулевой скорости 1: Начать отслеживание с наибольшей Разряд тысяч: Функция приоритета толчка 0: Отсутствие приоритета толчка 1: Приоритет толчка Разряд Десять тысяч: скорость направление слежения 0: последнее направление парковки 1: вперед 2: обратный	0000	×	0204
F02.05	Стартовая частота	0.00~10.00 Гц	0.00 Гц	×	0205
F02.06	Время удержания стартовой частоты	0.0∼100.0 c	0.0 с	×	0206
F02.07	Ток тормоза DC перед запуском	0.0~150.0%	0.0%	×	0207
F02.08	Время торможения DC перед запуском	0.0∼100.0 c	0.0 с	×	0208

		функциональный компактн	1		
F02.10	скорости Время замедления поиска скорости	0.0~10.0s	1.0s	×	020A
F02.11	Коэффициент поиска скорости	0.01~5.00	0.30	Δ	020B
F02.12	Способ остановки	0: Остановка торможением 1: Остановка выбегом	0	×	020C
F02.13	Стартовая частота торможения DC	0.01~50.00 Гц	2.00 Гц	×	020D
F02.14	Ток торможения DC останова	0.0~150.0%	0.0%	×	020E
F02.15	Время ожидания перед торможением DC	0.0∼30.0 c	0.0 с	×	020F
F02.16	Время торможения DC при останове	0.0∼30.0 c	0.0 с	×	0210
F02.17	Динамическое торможение	0: отключено 1: активно 2: активно во время работы 3: активно во время замедления	0	×	0211
F02.18	Напряжение динамическог о торможения	480∼800 B	700V	×	0212
F02.19	Коэффициент использовани я торможения	5.0~100.0%	100.0%	×	0213
F02.20	Выбор выхода 0 Гц	0: Выход без напряжения 1: Выход с напряжением	0	×	0214
F02.21	Выбор повторного запуска после прекращения подачи тока	0: отключено1: активно	0	Δ	0215
F02.22	Время ожидания повторного	0.0~10.0 c	0.5 с	Δ	0216

,	запуска после	компактный инвертор сери	1		
	прекращения				
	подачи тока				
Группа 1		ускорения/замедления	1	ı	
F03.00	Время ускорения 0	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0300
F03.01	Время замедления 0	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0301
F03.02	Время ускорения 1	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0302
F03.03	Время замедления 1	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0303
F03.04	Время ускорения 2	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0304
F03.05	Время замедления 2	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0305
F03.06	Время ускорения 3	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0306
F03.07	Время замедления 3	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0307
F03.08	Время ускорения толчкового режима (jog)	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0308
F03.09	Время замедления толчкового режима (jog)	0.0∼6000.0 c	15.0 с	Δ	0309
F03.10	Кривая ускорения/зам едления	0: Линейное ускорение/замедление 1: S-кривая ускорения/замедления	0	×	030A
F03.11	Время начала ускорения S-кривой	0.0∼6000.0 c	0.0 с	×	030B
F03.12	Единица времени ускорения/зам едления	0: 0.1 c 1: 0.01 c	0	×	030C
F03.13	Точка переключения частоты между временем ускорения 0 и временем ускорения 1	0.00∼Fmax	0.00 Гц	×	030D
F03.14	Точка	0.00∼Fmax	0.00Гц	×	030E

	1	ифункциональныи компактн -	тый инвер	Top cep	יכו אדו ואויי
	переключения				
	частоты				
	между				
	временем				
	замедления 1				
	и временем				
	замедления 2				
	Время				
F03.15	окончания	0.0∼6000.0 c	0.0 c	×	030F
	ускорения				
	S-кривой Время начала				
F03.16		0.0∼6000.0 c	0.0 c	×	0310
F03.10	ускорения S-кривой	0.0**0000.0 €	0.0 6	_ ^	0310
	Время				
	окончания				
F03.17	ускорения	0.0∼6000.0 c	0.0 c	×	0311
	S-кривой				
Группа 1	F04 Цифровой вх	СОД		l	
	Функция	0: отсутствие функции			
F04.00	клеммы DI1	1: Вперед (FWD)	1	×	0400
T0.1.0.1	Функция	2: Назад (REV)	_		0.404
FUA UI	клеммы DI2	3: 3-х проводное	2	×	0401
E04.00	Функция	управление	-		0.402
F04.02	клеммы DI3	4: толчок вперед (JOG)	7	×	0402
E04.02	Функция	5: толчок назад (JOG)	12		0.402
F04.03	клеммы DI4	6: Остановка выбегом	13	×	0403
		7: Сброс ошибок (RESET)			
		8: Пауза перед запуском			
		9: Внешняя ошибка			
		10: Клемма UP			
		11: Клемма DOWN			
		12: Сброс регулировки			
		UP/DOWN (включая клавиши л/V)			
		13: Клемма			
		многоступенчатого			
F04.06	Функция	регулирования частоты 1	0	.,	0406
F04.00	клеммы D17	14: Клемма	U	×	0400
		многоступенчатого			
		регулирования частоты 2			
		15: Клемма			
		многоступенчатого			
		регулирования частоты 3			
		16: Клемма			
		многоступенчатого			ļ
		регулирования частоты 4			
		17: Клемма выбора			
				•	

Мультифункциональный ко	омпактный инвертор серии	1 FR150A		
	ускорения/замедления 1			
	18: Клемма выбора			
	ускорения/замедления 2			
	19: Прекращение			
	ускорения/замедления			
	(линейный останов не			
	включен)			
	20: Включатель			
	вспомогательной скорости			
	21: Сброс режима ПЛК			
	22: Приостановка ПЛК			
	23: Приостановка ПИД			
	24: ПИД корректирование			
	направления			
	25: ПИД приостановка			
	интегрирования			
	26: Включение параметра			
	ПИД 27: Приостановка			
	качания частоты (выход			
	при текущей частоте)			
	28: Сброс качания частоты			
	(выход при несущей			
	частоте) 29: Команда			
	запуска переключается на			
	панель управления			
	30: Команда запуска			
	переключается на			
	управление с вывода			
	31: Команда запуска			
	переключается на			
	управление по каналу			
	связи			
	32: Вход счетчика			
	33: Сброс счета			
	34: Счет длины			
	35: Сброс длины			
	36: Входная команда			
	торможения DC перед			
	остановом			
	37: Переключатель			
	управления по			
	скорости/крутящему			
	моменту			
	38:Запретить обратное			
	вращение			
	39:Запретить прямое			
	вращение			
F04.10 Время	0.000∼1.000 c	0.010 c	\triangle	040A
фильтрации				

	INIAITA	ифункциональный компакть	ный инвер	Tob cet	MINI FIX 130
	клеммы				
	цифрового				
	входа				
	DI1~DI7				
E04.11	Время	0.0. 200.0	0.0		0.40D
F04.11	задержки	0.0~300.0c	0.0 c	Δ	040B
	клеммы DI1				
F04.12	Время задержки	0.0∼300.0 c	0.0 c	Δ	040D
104.12	клеммы DI2	0.0 300.0 €	0.0 C		040D
	KICKINIDI DIL	Зарезервировано DI4, DI3,			
		DI2, DI1			
	Клеммы	0: Положительная логика			
	DI1∼DI4	(Выводы вкл. при 0			
F04.13	положительна	В/выкл. при	0000	×	040C
	я/отрицательн	24 B)			
	ая логика	1: Отрицательная логика			
		(Выводы выкл. при 0			
		В/вкл. при 24 В)			
	Клемма DI7	Зарезервировано DI7			
F04.14	положительна	0: Положительная логика	00	×	040E
10.111	я/отрицательн	1: Отрицательная логика			0.02
	ая логика	0.2			
	Режим управления с вывода	0: 2-х проводной метод 1	0		
		1: 2-х проводной метод 2			
F04.15		2: 3-х проводной метод 1		×	040F
	вывода FWD/REV	3: 3-х проводной метод 2			
	1 WD/RLV	4: Импульсная остановка функционирования			ļ
		Разряд единиц:			
		функционирует при			
		останове			
		0: Сброс			
		1: Удержание			
		Десятки: действует при			
		потере питания			
	D	0: Сброс			
	Вывод UP/DOWN	1: Удержание			
F04.16	Регулятор	Разряд сотен:	0000	×	0410
	частоты	интегральная функция			
	-1ac1U1B1	0: Отсутствие			
		интегральной функции			
		1: Интегральная функция			
		доступна	4		
		Разряд тысяч: Возможно			
		ли уменьшение до			
		отрицательной частоты 0: Невозможно			
		о: певозможно			

, ,	,	1: Возможно				
F04.17	Вывод UP/DOWN Шаг изменения частоты	0.00~50.00Гц 0.00:отключено	1.00 Гц / 200 мс	Δ	0411	
F04.18	Выбор операции работы клеммы	0: Электрический уровень активен 1: Запускающий перепад + электрический уровень эффективен (при включении питания) 2: Запускающий перепад + электрический уровень (работает каждый раз)	0	×	0412	
Группа І						
F05.00	Y1 функция выхода	0: Отсутствие вывода 2: Ошибка вывода	1	×	0500	
F05.02	Функция выхода Реле 1	3: Вывод определения уровня частоты FDT1 4: Вывод определения уровня частоты FDT2 5: Привод в при запуске ОН2 1 (отсутствие вывода при остановке) 6: Привод в при запуске ОН2 2 (отсутствие вывода при остановке) 7: Верхний предел частоты достигнут 8: Нижний предел частоты достигнут 9: Частота достигнута 10: Инвертор готов к работе 11: Предупреждение о перегрузке двигателя 12: Предупреждение о перегреве инвертора 13: Время выполнения достигнуто 14: Суммарное время включения питания достигнуто 15: Суммарное время выполнения достигнуто 16: ПЛК цикл выполнен	2	×	0502	

	IVIUIT	іфункциональный компактн	ый инвер	TOP CCF	יכו או וווווע
		17: Настройка значения счетчика достигнута 18: Указанное значение счетчика достигнуто 19: Длина достигнута 20: Предупреждение о недогрузке 21: Вывод торможения 22: DI1 23: DI2 24: Область частоты достигнута (В пределах нижнего и верхнего предела FDT1)			
F05.04	Время задержки на выходе Y1	0.0∼6000.0 c	0.0 с	Δ	0504
F05.06	Время задержки на выходе R1	0.0~6000.0 c	0.0 с	Δ	0506
F05.08	Включенное состояние цифрового выхода	Разряд единиц: Y1 0: Положительная логика 1: Отрицательная логика Десятки: Y2 (так же, как разряд единиц) Разряд сотен: Релейный выход 1 (так же, как разряд единиц) Разряд тысяч: Релейный выход 2 (так же, как разряд единиц)	0000	×	0508
F05.09	Диапазон достигаемой частоты	0.00~20.00Гц	5.00 Гц	×	0509
F05.10	FDT1 верхняя граница	0.00~Fmax	30.00 Гц	×	050A
F05.11	FDT1 нижняя граница	0.00∼Fmax	30.00 Гц	×	050B
F05.14	Текущее время работы	0.0~6000.0 мин 0.0: Отключено	0.0 мин	×	050E
F05.15	Настройка суммарного времени подачи энергии	0~65535 ч 0: Отключено	0 ч	×	050F
F05.16	Настройка суммарного времени	0~65535 ч 0: Отключено	0 ч	×	0510

		i	1		
	работы				
	Выбор	0: Отключено			
F05.17	управления	1: Разрешено	0	×	0511
	торможения	1. I dispellieno			
	Частота	Частота закрытия			
F05.18	открытия	~30.00Гц	2.50 Гц	×	0512
	тормоза	30.001 H			
F05.19	Ток открытия	0.0~200.0%	0.0%	Δ	0513
1 03.17	тормоза	0.0 200.070	0.070		0313
	Время				
F05.20	ожидания	0.00~10.00 c	0.00 c	×	0514
1 03.20	открытия	0.00 10.00 2	0.00 €	^	0511
	тормоза				
	Время работы				
F05.21	открытия	0.00~10.00 c	0.50 c	×	0515
	тормоза				
5 05.55	Частота		• • • -		0=
F05.22	закрытия	0.00Гц~ частота открытия	2.00 Гц	×	0516
	тормоза				
	Время				
F05.23	ожидания	0.00~10.00 c	0.00 с	×	0517
1 00.20	закрытия	0.00 10.00 2	0.000		001,
	тормоза				
	Время работы				
F05.24	закрытия	0.00~10.00 c	0.50 c	×	0518
	тормоза				
Группа 1		ий и импульсный вход			
	Минимальны	0.0% \sim ввод перегиба			
F06.00	й ввод кривой	точки 1 кривой AI1	0.0%	Δ	0600
	AI1				
	Установка				
	значения в				
	соответствии				
F06.01	С	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0601
	минимальным				
	вводом				
	кривой AI1				
	Ввод точки	Минимальный ввод			
F06.02	перегиба 1	кривой АІ1 \sim Ввод точки	100.0%	Δ	0602
	кривой AI1	перегиба 2 кривой AI1			
	Установка				
	значения в				
	соответствии				
F06.03	с вводом	-100.0~100.0%	100.0%	Δ	0603
	точки				
	перегиба 1				
	кривой AI1				
F06.04	Ввод точки	Ввод точки перегиба 1	100.0%	Δ	0604

		тфункциональный компакт		1	
	перегиба 2 кривой AI1	кривой АI1 ~			
	кривои АП	Максимальный ввод			
	Установка	кривой AI1			
	значения в				
	соответствии				
F06.05	с вводом	-100.0~100.0%	100.0%	Δ	0605
100.03	точки	-100.0 100.070	100.070		0003
	перегиба 2				
	кривой АП				
	Максимальны	D			
F06.06	й ввод кривой	Ввод точки перегиба 2	100.0%	Δ	0606
	AI1	кривой AI1~100.0%			
	Установка				
	значения в				
	соответствии				
F06.07	С	-100.0~100.0%	100.0%	Δ	0607
	максимальны				
	м вводом				
	кривой АП				
F0 < 00	Минимальны	0.0% \sim Ввод точки	0.004		0.600
F06.08	й ввод кривой	перегиба 1 кривой АІ2	0.0%	Δ	0608
	AI2	1	-		
	Установка				
	значения в соответствии				
F06.09	С	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0609
1 00.07	минимальным	100.070	0.070		0007
	ВВОДОМ				
	кривой AI2				
	Ввод точки	Минимальный ввод			
F06.10	перегиба 1	кривой AI1 \sim Ввод точки	100.0%	Δ	060A
	кривой АІ2	перегиба 2 кривой AI2		<u> </u>	
	Установка				
	значения в				
	соответствии				
F06.11	с вводом	-100.0~100.0%	100.0%	Δ	060B
	точки				
	перегиба 1				
	кривой АІ2	D			
	Ввод точки	Ввод точки перегиба 1			
F06.12	перегиба 2	кривой AI2~	100.0%	Δ	060C
	кривой AI2	Максимальный ввод			
	Votanopre	кривой AI2			
	Установка значения в				
F06.13	соответствии	-100.0~100.0%	100.0%	Δ	060D
	с вводом				
	с вводом	<u>L</u>			

мультиф	ункциональныи	компактный инвертор сери	и ГК 150А		
	точки перегиба 2 кривой AI2				
F06.14	Максимальны й ввод кривой AI2	Ввод точки перегиба А кривой AI2 \sim 100.0%	100.0%	Δ	060E
F06.15	Установка значения в соответствии с максимальны м вводом кривой AI2	-100.0~100.0%	100.0%	Δ	060F
F06.24	Максимальны й ввод кривой потенциометр а клавиатуры	$0.0 \sim ext{Максимальный}$ ввод кривой потенциометра клавиатуры	0.5%	Δ	0618
F06.25	Установка значения в соответствии с минимальным вводом кривой потенциометр а клавиатуры	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0619
F06.26	Максимальны й ввод кривой потенциометр а клавиатуры	Минимальный ввод кривой потенциометра клавиатуры ~ 100.0	99.9%	Δ	061A
F06.27	Установка значения в соответствии с максимальны м вводом кривой потенциометр а клавиатуры	-100.0~100.0%	100.0%	Δ	061B
F06.28	Время фильтрации клеммы AI1	0.000∼10.000 c	0.100 с	Δ	061C
F06.29	Время фильтрации клеммы AI2	0.000∼10.000 c	0.100 с	Δ	061D
F06.31	Время фильтрации потенциометр	0.000∼10.000 c	0.100 с	Δ	061F

	1	ифункциональныи компакть г			
	а клавиатуры				
F06.32	Минимальны й ввод кривой НІ	$0.00~\mathrm{k\Gamma}$ ц \sim Максимальный ввод кривой НІ	0.00 кГц	Δ	0620
F06.33	Установка значения в соответствии с минимальным вводом кривой НІ	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0621
F06.34	Максимальны й ввод кривой НІ	Минимальный ввод кривой $\mathrm{HI}{\sim}100.00\mathrm{k}\Gamma\mathrm{g}$	50.00kГ ц	Δ	0622
F06.35	Установка значения в соответствии с максимальны м вводом кривой НІ	-100.0~100.0%	100.0%	Δ	0623
F06.36	Время фильтрации клеммы НІ	0.000∼10.000 c	0.100 с	Δ	0624
Группа 1	F07 Аналоговь	ій и импульсный выход		•	
		0: Отсутствие выхода			
F07.00	Выбор функции выхода АО1	1: Выходная частота 2: Заданная частота 3: Выходной ток 4: Выходное напряжение 5: Выходная мощность 6: Напряжение на шине 7: +10 В 8: потенциометр клавиатуры 9: AI1 10: AI2 11: AI3 12: HI 13: Зарезервировано 14: АО задан. связь 1 15: АО задан. связь 2	1	×	0700
F07.00	функции	2: Заданная частота 3: Выходной ток 4: Выходное напряжение 5: Выходная мощность 6: Напряжение на шине 7: +10 В 8: потенциометр клавиатуры 9: AI1 10: AI2 11: AI3 12: HI 13: Зарезервировано 14: АО задан. связь 1	0.0%	×	0700
	функции выхода AO1	2: Заданная частота 3: Выходной ток 4: Выходное напряжение 5: Выходная мощность 6: Напряжение на шине 7: +10 В 8: потенциометр клавиатуры 9: AI1 10: AI2 11: AI3 12: HI 13: Зарезервировано 14: АО задан. связь 1 15: АО задан. связь 2			

,+	AO1	компактный инвертор сер	1.227.		
Группа 1	F08 Параметры д	цвигателя 1	•	ı.	·
F08.00	Выбор типа двигателя 1	0: 3-ф. асинхронный двигатель 1: резерв 2: 1-ф. асинхронный двигатель (убрать конденсатор) 3: 1-ф. асинхронный двигатель (не убирать конденсатор)	0	×	0800
F08.01	Номинальная мощность двигателя 1	0.1∼1000.0 кВт	Опреде ляется модель ю	×	0801
F08.02	Номинальное напряжение двигателя 1	60∼660 B	Опреде ляется модель ю	×	0802
F08.03	Номинальная сила тока двигателя 1	0.1~1500.0 A	Опреде ляется модель ю	×	0803
F08.04	Номинальная частота двигателя 1	20.00∼Fmax	Опреде ляется модель ю	×	0804
F08.05	Номинальная скорость вращения двигателя 1	1~30000	Опреде ляется модель ю	×	0805
F08.08	Сопротивлени е статора R1 асинхронного двигателя 1	0.001~65.535 Ом	Опреде ляется модель ю	×	0808
F08.09	Сопротивлени е ротора R2 двигателя 1	0.001~65.535 Ом	Опреде ляется модель ю	×	0809
F08.10	Индуктивност ь рассеяния L1 асинхронного двигателя 1	0.01∼655.35 мГн	Опреде ляется модель ю	×	080A
F08.11	Взаимная индуктивност ь L2	0.1∼6553.5 мГн	Опреде ляется модель	×	080B

		тфункциональный компакт			
	асинхронного двигателя 1		Ю		
F08.12	Ток холостого двигателя асинхронного двигателя 1	0.01~150.00 A	Опреде ляется модель ю	×	080C
F08.13	Коэффициент ослабления поля 1 асинхронного двигателя 1	0.0~100.0	87%	×	080D
F08.14	Коэффициент ослабления поля 2 асинхронного двигателя 1	0.0~100.0	75%	×	080E
F08.15	Коэффициент ослабления поля 3 асинхронного двигателя 1	0.0~100.0	70%	×	080F
F08.21	Число полюсов двигателя	0~1000	4	×	0815
F08.30	Автонастройк а двигателя 1	0: Отсутствие автонастройки 1: Настройка асинхронного двигателя в статическом состоянии 2: Настройка асинхронного двигателя в ротационном состоянии	0	×	081E
Группа 1	F09 Параметри	ы V/f управления двигателя	1	•	
F09.00	Настройка кривой V/f	0: Линейная V/f 1: Многоступенчатая V/f 2: 1.2 степень V/F 3: 1.4 степень V/F 4: 1.6 степень V/F 5: 1.8 степень V/F 6: 2.0 степень V/F	0	×	0900
F09.01	Повышение крутящего момента	0.0%—30.0% 0.0% (фиксированное повышение крутящего момента)	0.0%	Δ	0901
F09.02	Предельная частота повышения крутящего	0.00∼Fmax	50.00 Гц	Δ	0902
		20			

,,,,,,		компактный инвертор сери	1		1
	момента				
F09.03	Многоточечна я V/F частота 1(F1)	0.00~F09.05	0.00 Гц	Δ	0903
F09.04	Многоточечно е V/F напряжение 1 (V1)	0.0~100.0	0.0%	Δ	0904
F09.05	Многоточечна я V/F частота 2(F2)	F09.03~F09.05	5.00 Гц	Δ	0905
F09.06	Многоточечно е V/F напряжение 2 (V2)	0.0~100.0	14.0%	Δ	0906
F09.07	Многоточечна я V/F частота 3(F3)	F09.05~F09.09	25.00 Гц	Δ	0907
F09.08	Многоточечно е V/F напряжение 3 (V3)	0.0~100.0	50.0%	Δ	0908
F09.09	Многоточечна я V/F частота 4(F4)	F09.07∼номнальная частота двигателя	50.00 Гц	Δ	0909
F09.10	Многоточечно е V/F напряжение 4 (V4)	0.0~100.0 Ue=100.0%	100.0%	Δ	090A
F09.11	V/F усиление компенсации скольжения	0.0~300.0%	80.0%	Δ	090B
F09.12	Усиление компенсации перепада напряжения статора	0.0~200.0%	100.0%	Δ	090C
F09.13	Усиление форсировки возбуждения	0.0~200.0%	100.0%	Δ	090D
F09.14	Подавление колебаний	0.0~300.0%	100.0%	Δ	090E
F09.18	Время IQ фильтра ниже VVF 0,5 Гц	F09.19~3000ms	500ms	×	0912
F09.19	время IQ фильтра более VVF 2 Гц	1ms∼F09.18	100ms	×	0913

_	INIAIIPII	ифункциональный компактн	ныи инвер	rop cep	DUN EK 150
F09.20	Положительн ая коррекция крутящего момента	0.0~5.0%	0.0%	Δ	0914
F09.21	Обратная коррекция крутящего момента	0.0~5.0%	1.0%	Δ	0915
Группа 1	F10 Параметры г	векторного управления двиг	ателя 1		
F10.00	Управление скоростью / крутящим моментом	0: управление по скорости 1: управление по вращающему моменту	0	×	0A00
F10.01	Низкоскорост ная ASR Пропорциона льное усиление Kp1	0.0~100.0	15.0	Δ	0A01
F10.02	Низкоскорост ная ASR Время интегрирован ия Ti1	0.001∼10.000 c	0.050 с	Δ	0A02
F10.03	Частота переключения ASR 1	0.00~F10.06	5.00 Гц	Δ	0A03
F10.04	Высокоскорос тная ASR Пропорциона льное усиление Kp2	1~100.0	10.0	Δ	0A04
F10.05	Высокоскорос тная ASR Время интегрирован ия Ti2	0.01~10.00 c	0.100 с	Δ	0A05
F10.06	Частота 2 переключения ASR	F10.03~Fmax	10.00 Гц	Δ	0A06
F10.07	Время фильтрации входа ASR	0.0~500.0 мс	0.3 мс	Δ	0A07
F10.08	Время фильтрации выхода ASR	0.0~500.0 мс	0.0 мс	Δ	0A08
F10.09	Векторное управление усилением	50~200%	100%	Δ	0A09

Wysib Mq		компактный инвертор сери	1		
	проскальзыва				
	кин				
	Цифровая				
	установка				
	крутящего				
	момента				
F10.10	Верхний	80.0~200.0%	165.0%	×	0A0A
	предел в				
	режиме				
	управления по				
	скорости				
	Регулировка				
	возбуждения				
F10.11	Пропорциона	0.00~10.00	0.50	Δ	0A0B
	льное				
	усиление Кр1				
	Регулировка				
E10.10	возбуждения	0.0. 2000.0	10.0		0.4.00
F10.12	Интегральное	0.0∼3000.0 мс	10.0 мс	Δ	0A0C
	усиление Ті1				
	Регулировка				
	крутящего				
E10.12	момента	0.00 10.00	0.50		0.4.0D
F10.13	Пропорциона	0.00~10.00	0.50	Δ	0A0D
	льное				
	усиление Кр2				
	Регулировка				
	крутящего				
F10.14	момента	0.0~3000.0 мс	10.0 мс	Δ	0A0E
	Интегральное				
	усиление Ті2				
	Коэффициент				
F10.15	усиления	50.0~200%	100%	Δ	0A0F
	возбуждения				
		0: Установлено F10.17			
	Настройка	1: Потенциометр			
	источника	клавиатуры			
	вращающего	2: AI1			
F10.16	момента при	3: AI2	0	×	0A10
1 10.10	управлении	5: Импульсная настройка	┪	.,	01110
	крутящимо	(DI7/HI)			
	моментом	6: Настройка через канал	1		
	Hudnones	СВЯЗИ			
	Цифровая				
F10.17	настройка	-200.0~200.0%	150.0%	Δ	0A11
	крутящего				
E10.10	момента	0.00 - 5	50.000	^	0.4.12
F10.18	Величина	0.00∼Fmax	50.00Гц	Δ	0A12

	1	ифункциональный компакт -	пыи ипвер	Top cer	כו או ווווע
	ограниченной				
	скорости				
	вперед при				
	управлении				
	крутящим				
	моментом				
	Величина				
	ограниченной				
	скорости при				
E10.10	обратном	0.00 E	50.00		0.4.12
F10.19	вращении при	$0.00\sim$ Fmax	Гц	Δ	0A13
	управлении		,		
	крутящим				
	моментом				
	Установка				
	времени				
F10.20	ускорения	0.0∼6000.0 c	0.0 c	\wedge	0A14
110.20	крутящего	0.0 0000.0 2	0.00	_	01111
	момента				
	Установка				
	времени				
F10.21	•	0.0∼6000.0 c	0.0 c	_	0A15
F10.21	замедления	0.0 ~ 6000.0 €	0.0 6	Δ	UAIS
	крутящего				
	момента				
	Компенсация				
E10.00	статического	0.0. 100.00/	5.000/		0.4.1.6
F10.22	трения в	0.0~100.0%	5.00%		0A16
	крутящем				
	моменте				
	Диапазон				
F10.23	частот	0.00∼20.00Гц	1.00 Гц	Δ	0A17
	статического				*****
	трения			Δ Δ Δ	
	Компенсация				
	трения		1		
F10.24	скольжения в	0.0~100.0%	1.0%	Δ	0A18
	крутящем				
	моменте				
	Коэффициент				
F10.25	компенсации	0.0~200.0%	30.0%	Δ	0A19
1.10.23	инерции	0.0 - 200.070	30.0%		UAIS
	вращения				
	Источник	0: Установка F10.18 и			
	максимальной	F10.19			
F16.5	частоты при	1: Потенциометр	٦.		0.4.1.
F10.26	управлении	клавиатуры	0	×	0A1A
	крутящим	2: AI1	1		
	моментом	3: AI2	1		
	1		1	L	l l

		5. Импульсная настройка			
		(DI7/HI)			
Группа 1	F11 Параметры з		1	T	
F11.00	Контроль ограничения	0: Ограничение тока неактивно 1: Ограничение тока режим 1	2	×	0B00
	тока	2: Ограничение тока режим 2			
F11.01	Ограничение тока	100.0~200.0%	150.0%	×	0B01
F11.02	Время падения частоты (ограничение тока при постоянной скорости)	0.0∼6000.0 c	5.0 c	Δ	0B02
F11.03	Пропорциона льное усиление метода 2 ограничения тока	0.1~100.0%	3.0%	Δ	0B03
F11.04	Время интегрирован ия метода 2 ограничения тока	0.00∼10.00 c	10.00 с	Δ	0B04
F11.05	Защита от перенапряжен ия при потере скорости	0: Не активно 1: Метод 1 2: Метод 2	- 1	×	0B05
F11.06	Значение напряжения защиты от перенапряжен ия	600∼800 B	730 B	×	0B06
F11.07	Защита от перенапряжен ия метод 2 пропорционал ьное усиление	0.0~100.0%	50.0%	Δ	0B07
F11.08	Защита от перенапряжен ия метод 2 предел частоты	0.00~50.00 Гц	5.00 Гц	×	0B08

	INIAILE	ифункциональный компакть	тый инвер	Top cer	פואו ואואל
		Разряд единиц: падение			
		напряжения шины			
		0: Сообщение об ошибке и			
		остановка выбегом			
		1: Остановка в			
		соответствии с режимом			
		выключения			
		2: Сообщение об ошибке,			
		но продолжение			
		функционирования			
		3: Защита от отказов			
		неактивна			
		Разряд десятков: Обрыв			
E11.10	Защитное	входной фазы (Err09)	00000		070.4
F11.10	действие 1	(одинаково с разрядом	03330	×	0B0A
	, ,	единиц)			
		Разряд сотен: Обрыв			
		выходной фазы (Егг10)			
		(одинаково с разрядом			
		единиц)			
		Разряд тысяч: Перегрузка			
		двигателя			
		(Err11)(одинаково с			
		разрядом единиц)			
		Разряд десятков тысяч:			
		Перегрузка			
		инвертора(Егг12)			
		(одинаково с разрядом			
		единиц)			
		Неисправность внешнего			
		оборудования (Егг13)			
		0: Сообщение об ошибке и			
		остановка выбегом			
		1: Остановка в			
		соответствии с режимом			
		выключения			
		2: Сообщение об ошибке,			
F11.11	Защитное	но продолжение	00000	×	0B0B
F11.11	действие 2	функционирования	00000	_ ^	ОВОВ
		Разряд десятков: сбой			
		EEPROM при			
		чтении/записи (Err15)			
		(одинаково с разрядом			
		единиц)	-		
		Разряд сотен:			
		Коммуникационная			
		ошибка: овертайм (Err18)			
		(одинаково с разрядом	1		1

,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	уттальный	компактныи инвертор сери единиц)	11110071		
		Разряд тысяч: потеря			
		обратной связи ПИД			
		(Err19) (одинаково с			
		разрядом единиц)			
		Разряд десяти тысяч:			
		Время выполнения			
		достигнуто (Err20)			
		(одинаково с разрядом			
		единиц)			
		Разряд единиц: отказ			
		определения температуры			
		модуля (Err24)			
		0: Сообщение об ошибке и			
		остановка выбегом			
		1: Остановка в			
	Защитное	соответствии с режимом		×	0B0C
F11.12	действие 3	выключения	00030		
	деиствие 3	2: Сообщение об ошибке,			
		но продолжение			
		функционирования			
		Разряд десятков: нагрузка			
		становится 0 (Err25)			
		(одинаково с разрядом			
		единиц)			
	D C	0: Работа при текущей			
	Выбор	частоте			
	частоты для	1: Настройка частоты		×	
F11.14	продолжения	2: Верхний предел частоты	0		0B0E
	функциониро	3: Нижний предел частоты			
	вания при	4: В случае неисправности			
	неполадках	работа на запасной частоте			
	Запасная				
	частота в				
F11.15	случае	0.00∼Fmax	0.00 Гц	×	0B0F
	неисправност				
	И				
	Защитный				
E11 17	интервал	20.0 200.0	(0.0		0011
F11.17	перегрузки	30.0∼300.0 c	60.0 c	×	0B11
	двигателя				
	, ,	Разряд единиц: опции			
		обнаружения:			
F11.18	Сигнал о	0: Всегда обнаруживать	0010	×	0B12
	перегрузке	1: Обнаруживать только			
		при постоянной скорости			
	l	1 1111111111111111111111111111111111111	l .		

	יוטונעווי	ифункциональный компактн	івій инвер	TOP CC	אלו או וווווע
	Wysiosia	Разряд десятков: выбор условий обнаружения 0: Номинальная сила тока двигателя 1: Номинальная сила тока привода Разряд сотен: сообщение об ошибке 0: Не сообщать 1: Сообщать Разряд тысяч:снижать ли скорость 0: не снижать	вы инвер	Top cop	11(13)
		1: снижать			
F11.19	Порог срабатывания сигнала перегрузки	20.0~200.0%	130.0%	×	0B13
F11.20	Время работы сигнала перегрузки, когда превышен лимит	0.1∼60.0 c	5.0 c	×	0B14
F11.21	Порог величины сигнала о перегреве инвертора	50.0 °С∼Температура перегрева	Опреде ляется модель ю	×	0B15
F11.22	Уровень обнаружения потери питания	5.0~100.0%	20.0%	×	0B16
F11.23	Время обнаружения потери питания	0.1∼60.0 c	5.0 с	×	0B17
F11.24	Выбор действия при кратковремен ном сбое питания	0: Неактивно 1: Активно 2: Контроль постоянного напряжения на шине	0	×	0B18
F11.25	Время замедления при кратковремен ном сбое питания	0.0∼6000.0 c	5.0 c	Δ	0B19

мультиф	ункциональный	компактный инвертор сери	11 1 1 1 JUA		
E11.06	Быстрое	0: Неактивно			0D14
F11.26	ограничение тока	1: Активно	0	×	0B1A
	Количество				
F11.27	автоматическ	0~20	0	×	0B1B
	их сбросов				
	Интервал				
F11.28	автоматическо	0.1∼100.0 c	1.0 c	×	0B1C
	го сброса				
	DO действие	0: Не срабатывает			
F11.29	во время неполадки	1: Срабатывает	0	×	0B1D
	авто сброса				
	Напряжение	Диапазон: 60.0%~F11.31	80.0%		
	на шине при				
F11.30	мгновенном			Δ	0B1E
	прекращении				
	питания				
	Восстанавлив	Диапазон: F11.30~100.0%	85.0%		
	ающее				
F11.31	напряжение при			Δ	0B1F
111.31	мновенном				ODII
	прекращении				
	питания				
	Время запуска	Диапазон: 0.01~10.00 c	0.10 c		
	подачи				
E11 22	напряжения				0000
F11.32	при			Δ	0B20
	мгновенном прекращении				
	питания				
	Усиление Кр	Диапазон: 0.1~100.0%	40.0%		
	при				
F11.33	мгновенном			Δ	0B21
	прекращении				
	питания				
	Время	Диапазон: 0.00~10.00 c	0.10 c		
	интегрирован	(0.00: Недоступное			
F11.34	ия при мгновенном	интегрирование)		Δ	0B22
	прекращении				
	питания				
Группа 1	F12: Многоступе	нчатая функция и функция	простой П	ЛК	
F12.00	Ссылка 0	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C00
F12.01	Ссылка 1	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C01
F12.02	Ссылка 2	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C02
F12.03	Ссылка 3	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C03

	1	іфункциональный компакт	IDIVI VIIIDOP	TOP OOF	77171 1 1 1 1 0 0
F12.04	Ссылка 4	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C04
F12.05	Ссылка 5	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C05
F12.06	Ссылка 6	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C06
F12.07	Ссылка 7	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C07
F12.08	Ссылка 8	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C08
F12.09	Ссылка 9	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C09
F12.10	Ссылка 10	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C0A
F12.11	Ссылка 11	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C0B
F12.12	Ссылка 12	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C0C
F12.13	Ссылка 13	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C0D
F12.14	Ссылка 14	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C0E
F12.15	Ссылка 15	-100.0~100.0%	0.0%	Δ	0C0F
		0: Цифровая настройка (F12.00)			
F12.16	F12.16 Источник ссылки 0	1: Потенциометр клавиатуры 2: AI1 3: Процесс ПИД 4: Импульсный вход Х7/НІ 5: AI2	0	×	0C10
F12.17	Режим работы простого ПЛК	Разряд единиц: режим работы ПЛК 0: Остановка после одного цикла 1: Продолжение функционирования, сохраняя последнее значение частоты после одного цикла 2: Повтор циклов Разряд десятков: режим пуска 0: Продолжение функционирования с шага остановки (или неполадки) 1: Функционирование с первого шага "многоступенчатой частоты 0" 2: Рестарт с восьмого этапа 3: Рестарт с восьмого этапа	0000	×	0C11

Wysib Map	упкциональный	компактный инвертор сери	1111110071		
		Разряд сотен: память о			
		потере питания			
		0: Отключение			
		запоминания о потере			
		питания			
		1: Включение			
		запоминания о потере			
		питания			
		Разряд тысяч: единицы			
		времени выполнения			
		простого ПЛК			
		0: Секунда (с)			
		1: Минута (мин)			
F12.18	Длительность работы шага 0	0.0~6000.0 с (ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C12
F12.19	Длительность работы шага 1	0.0~6000.0 с (ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C13
F12.20	Длительность работы шага 2	0.0~6000.0 с (ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C14
F12.21	Длительность работы шага 3	0.0~6000.0 с (ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C15
F12.22	Длительность работы	0.0~6000.0 с (ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C16
	шага 4	. ,	()		
	Длительность				
F12.23	работы	0.0~6000.0 с (ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C17
	шага 5				
	Длительность				
F12.24	работы	0.0~6000.0 с (ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C18
	шага 6				
	Длительность				
F12.25	работы	0.0~6000.0 с (ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C19
	шага 7				
	Длительность				
F12.26	работы	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C1A
	шага 8				
	Длительность				
F12.27	работы	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с (ч)	Δ	0C1B
	шага 9				
	Длительность				
F12.28	работы	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с(ч)	Δ	0C1C
	шага 10		, ,		
	Длительность			-	
F12.29	работы	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с(ч)	Δ	0C1D
	шага 11				
	Длительность				
F12.30	работы	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с(ч)	Δ	0C1E
	шага 12				

	1	ифункциональный компактн	іый инвер	TOP CCP	77171111110
F12.31	Длительность работы шага 13	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с(ч)	Δ	0C1F
F12.32	Длительность работы шага 14	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с(ч)	Δ	0C20
F12.33	Длительность работы шага 15	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с(ч)	Δ	0C21
F12.34	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 0	0~3	0	Δ	0C22
F12.35	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 1	0~3	0	Δ	0C23
F12.36	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 2	0~3	0	Δ	0C24
F12.37	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 3	0~3	0	Δ	0C25
F12.38	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 4	0~3	0	Δ	0C26
F12.39	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 5	0~3	0	Δ	0C27
F12.40	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 6	0~3	0	Δ	0C28
F12.41	Время ускорения/зам едления простого ПЛК	0~3	0	Δ	0C29

, ,		компактный инвертор сери 			
	ссылка 7				
F12.42	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 8	0~3	0	Δ	0C2A
F12.43	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 9	0~3	0	Δ	0C2B
F12.44	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 10	0~3	0	Δ	0C2C
F12.45	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 11	0~3	0	Δ	0C2D
F12.46	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 12	0~3	0	Δ	0C2E
F12.47	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 13	0~3	0	Δ	0C2F
F12.48	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 14	0~3	0	Δ	0C30
F12.49	Время ускорения/зам едления простого ПЛК ссылка 15	0~3	0	Δ	0C31
F12.50	Выбор функции многоступенчат ой команды UP / DOWN	Разряд единиц: Выбор действия при отключении питания 0: Сброс 1: Сохранять мощность Разряд десятков: Возможно ли сведение к	00	×	0C32

1	Мульти	іфункциональный компакть	ый инвер	тор сер	рии FR150
		отрицанию			
		0:Невозможно			
		1:Возможно			
	Скорость				0C33
	функции	0.0~.100.09/./0.09/			
F12.51	многоступенч	0.0~100.0% (0.0%	0.0%	Δ	
	атой команды	неактивно)			
	UP / DOWN				
Группа 1	F13 Процесс ПИД	Ţ	•		
		0: F13.01 цифровая			
		настройка			
		1: Потенциометр			
		клавиатуры			
F13.00	Настройка	2: AI1	0	×	0D00
F13.00	ПИД	3: Через канал связи	U	_ ^	UDUU
		4: Многоступенчатая			
		5: Импульсный вход			
		DI7/HI			
		6: AI2			
	Цифровая				
F13.01	настройка	0.0~100.0%	50.0%	Δ	0D01
	ПИД				
		0: AI1			
		1: AI2			
		2: Через канал связи			
E12.02	Обратная	3: AI1+AI2	0		0000
F13.02	связь ПИД	4: AI1-AI2	0	×	0D02
		5: Max{AI1, AI2}			
		6: Min{AI1, AI2}	1		
		7: импульсный вход DI7/HI			
	Диапазон	7. импульсный вход Б17/111			
E10.00	установок	0.0 4000.0	1000		07.00
F13.03	обратной	0.0~6000.0	100.0	Δ	0D03
	связи ПИД				
	Направление	0: Прямое действие			
F13.04	воздействия	1: Обратное действие	0	×	0D04
	ПИД				
	Настройкв				
F13.05	времени	0.000∼10.000 c	0.000 c	Δ	0D05
1 13.03	фильтрации	0.000 10.000 2	0.000 €	_	0203
	ПИД				
	Время				
F13.06	фильтрации	0.000∼10.000 c	0.000 c	Δ	0D06
	обратной	ТНОЙ		_	
E12.07	связи ПИД	0.000∼10.000 c	0.000 c	^	0D07
F13.07	Время	0.000 - 10.000 0	0.000 c	Δ	0D07

мультиф		компактныи инвертор сери г	II FK 150A	ı	
	фильтрации выхода ПИД				
F13.08	Пропорциона льное усиление Kp1	0.0~100.0	1.0	Δ	0D08
F13.09	Время интегрирован ия Ті1	0.01~10.00 c	0.10 с	Δ	0D09
F13.10	Дифференциа льное время Td1	0.000∼10.000 c	0.000 с	Δ	0D0A
F13.17	Предел отклонения ПИД	0.0~100.0%	0.0%	×	0D11
F13.22	Верхний предел выходной частоты ПИД	Нижний предел выходной частоты \sim 100.0% (100.0% относительно максимальной частоты)	100.0%	×	0D16
F13.23	Нижний предел выходной частоты ПИД	-100.0% \sim нижний предел выходной частоты ПИД	0.0%	×	0D17
F13.24	Обнаружение потери обратной связи ПИД	$0.1\!\sim\!100.0\%$ 0.0%: Не обнаруживает потерю обратной связи	0.0%	×	0D18
F13.25	Время обнаружения потери обратной связи ПИД	0.0∼30.0 c	1.0 c	×	0D19
F13.26	Выбор операции ПИД	Разряд единиц: Действие ПИД 0: Отсутствие действия ПИД при остановке 1: Действие ПИД при остановке Разряд десятков: Предел выхода 0: Отсутствие предела 1: Предел Разряд сотен: ПИД цифр. настр. UP / DOWN 0: Сброс 1: Сохранение	000	×	0D1A
F13.27	Скорость ПИД цифр. настр. UP /	0.0~100.0% (0.0% неактивно)	0.0%	Δ	0D1B

		іфункциональный компакті І	 		
	DOWN				
F13.28	Высокое значение потери обратной связи PID	0.0~100.0% 0.0:неактивно	100.0%	×	0D1C
F13.29	Время обнаружения высокого значения потери обратной связи PID	0.0~30.0s	1.0s	×	0D1D
F13.30	Источник верхнего предела PID	0:F13.22 1:F13.22*Потенциометр клавиатуры 2:F13.22*AI1 3:F13.22*AI2 4:F13.22*HI(Импульсный вход) 5:F13.22*AI3	0	×	0D1E
F13.31	Источник нижнего предела PID	0:F13.23 1:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3	0	×	0D1F
Группа 1	F14: Частота кол	ебаний, фиксированная дли	на, пробуж	кдение	и счет
F14.00	Режим установки частоты колебаний	0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты	0	×	0E00
F14.01	Амплитуда частоты колебаний	0.0~100.0%	0.0%	Δ	0E01
F14.02	Амплитуда частоты скачка	0.0~50.0%	0.0%	Δ	0E02
F14.03	Время нарастания частоты колебаний	0.0∼6000.0 c	5.0 с	Δ	0E03
F14.04	Время падения частоты	0.0∼6000.0 c	5.0 с	Δ	0E04

колебаний				
Заданная длина	0 м∼65535 м	1000 м	×	0E05
Количество импульсов в метре	0.0~6553.5	100.0	×	0E06
Команда, когда длина	0: Не останавливать работу 1: Стоп	0	×	0E07
Настройка значения счета	1~65535	1000	×	0E08
Определенная величина счета	1~65535	1000	×	0E09
Частота пробуждения	Частота покоя (F14.12)∼ Fmax	0.00 Гц	Δ	0E0A
Время задержки пробуждения	0.0∼6000.0 c	0.0 с	Δ	0E0B
Частота покоя	0.00~Частота пробуждения	0.00 Гц	Δ	0E0C
Время задержки покоя	0.0∼6000.0 c	0.0 с	Δ	0E0D
Выбор режима пробуждения	0: Пробуждение от частоты 1: Пробуждение от лавления	0	×	0E0E
Выбор режима сна	0: Сон от частоты	0	×	0E0F
Источник обратной связи по напряжению.	0: AI1 1: AI2 2: импульсный вход DI7/HI	- 0	×	0E10
Давление пробуждения	0.0% ~Давление сна	10.0%	Δ	0E11
Давление сна	Давление пробуждения \sim 100.0%	50.0%	Δ	0E12
F15: Коммуника	ционные параметры			
Скорость передачи данных	0: 4800 бод 1: 9600 бод 2: 19200 бод 3: 38400 бод 4: 57600 бод	- - 1	×	0F00
	колебаний Заданная длина Количество импульсов в метре Команда, когда длина достигнута Настройка значения счета Определенная величина счета Частота пробуждения Частота покоя Время задержки пробуждения Выбор режима пробуждения Выбор режима пробуждения Выбор режима пробуждения Выбор режима пробуждения Сточник обратной связи по напряжению. Давление пробуждения Давление сна Т15: Коммуникат	колебаний Заданная длина 0 м~65535 м Количество импульсов в метре 0.0~6553.5 Команда, когда длина достигнута 0: Не останавливать работу Достигнута 1: Стоп Настройка значения достигнута 1~65535 Счета Определенная величина счета Определенная величина счета 1~65535 Частота покоя (F14.12)~ пробуждения Fmax Время задержки пробуждения 0.0~6000.0 с Выбор режима пробуждения 0: Пробуждение от частоты 1: Пробуждение от частоты 1: Пробуждение от частоты 1: Сон от частоты 1: Он от давления Источник обратной 0: А11 обратной 1: А12 связи по напряжению. 2: импульсный вход D17/HI Давление пробуждения пробуждения давление сна Давление пробуждения пробуждения пробуждения пробуждения нараметры Скорость передачи ланных предачи ланных за 8400 бод 3: 38400 бод 3: 38400 бод 3: 38400 бод	Заданная длина 0 м~65535 м 1000 м Количество имтульсов в метре 0.0~6553.5 100.0 Команда, когда длина достигнута 0: Не останавливать работу достигнута 0 Настройка значения счета 1: Стоп 0 Настройка значения счета 1~65535 1000 Опраценна счета 4 стота покоя (F14.12)~ пота покоя (F14.12)~ пота покоя (F14.12)~ пота покоя пробуждения 0.00 Гц Время задержки пробуждения 0.00~4астота пробуждения 0.00 Гц Время задержки покоя 0.0~6000.0 с 0.0 с Выбор режима пробуждения 0: Пробуждение от частоты 1: Пробуждение от давления 0 Выбор режима сна 0: Сон от частоты 1: Сон от давления 0 Источник обратной связи по напряжению. 1: А12 2: импульсный вход D17/H1 0 Давление пробуждения 10.0% 50.0% 715: Коммуникационные параметры передачи данных 0: 4800 бод 1: 9600 бод 2: 19200 бод 3: 38400 бод 4: 57600 бод 1 4: 57600 бод 4: 57600 бод 1	Колебаний Заданная длина О м~65535 м 1000 м ×

	,	тфункциональный компакт	IBIN MIBOP	TOP GOP	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
F15.01	Формат данных	Отсутствие проверки, формат данных (1-8-N-2) для RTU 1: Проверка четности, формат данных (1-8-N-2) для RTU 2: Проверка нечетности, формат данных (1-8-O-1) для RTU 3: Отсутствие проверки, формат данных (1-8-N-1) для RTU	0	×	0F01
F15.02	Локальный адрес	1~247 0: Широковещательный адрес	1	×	0F02
F15.03	Коммуникаци онный тайм-аут	0.0∼60.0 c	0.0 с	×	0F03
F15.04	Время задержки ответа	0∼200 мс	1 мс	×	0F04
F15.05	Коммуникаци онный режим "Ведущий-вед омый"	0: Инвертор "ведомый" 1: Инвертор "ведущий"	0	×	0F05
F15.06	Источник передачи данных "ведущему" устройству	0: Настройка частоты 1: Текущая рабочая частота	0	×	0F06
F15.07	Информация о возврате, когда коммуникаци онная ошибка	Диапазон: 0~1	1	Δ	0F07
F15.08	Цифровой атрибут выходной частоты группы U00.00	0: Положительные и отрицательные значения 1: Абсолютная величина	0	Δ	0F08
Группа 1	F16 Клавиатура 1	и отображение параметров к	лавиатурі	Ы	
F16.00	Настройка клавиши MF.K	0: Отсутствие функции 1: Толчковая подача 2: Переключение Вперед/назад 3: Перемещение источника команды Пуск	1	×	1000

		4: Поворот толчка Разряд единиц: Выбор функции клавиши STOP/RESET 0: Только в режиме клавиатуры, клавиша			
		функции клавиши STOP/RESET 0: Только в режиме			
F16.01	Отображение рабочего состояния клавиатуры	ЯТОР / RES эффективна функция останова 1: При любой операции, клавиша STOP / RES эффективна функция останова Разряд десятков: Индикатор скорости (U00.05) 0: В соответствии с фактическим отображением скорости 1: Коэффициент частоты умноженной на скорость Разряд сотен: U00.05 Разрядность 0: нет десятичной точки 1: десятичная точка	001	×	1001
F16.02	Выбор блокировки клавиш	2: 2 знака после запятой 3: 3 знака после запятой 0: Отсутствие блокировки 1: Полная блокировка 2: Блокировка клавиш, за исключением RUN, STOP/RST 3: Блокировка клавиш, за исключением STOP/RST 4: Блокировка клавиш, за	0	×	1002
F16.03	Отображение на дисплее параметров настройки 1 в рабочем состоянии	исключением >> 0~99(соответствует U00.00~U00.99)	0	Δ	1003
F16.04	Отображение на дисплее параметров настройки 2 в рабочем состоянии	0~99(соответствует U00.00~U00.99)	6	Δ	1004

	INIAILA	іфункциональный компактн	ый инвер	rop cep	ии гк ю
	на дисплее	U00.00~U00.99)			
	параметров				
	настройки 3 в				
	рабочем				
	состоянии				
	Отображение				
	на дисплее				
F16.06	параметров	$0\sim$ 99(соответствует	2	Δ	1006
110.00	настройки 4 в	U00.00~U00.99)	_	_	1000
	рабочем				
	состоянии				
	Отображение				
	на дисплее				
F16.07	параметров	$0\sim$ 99 (соответствует	1	Δ	1007
110.07	настройки 1 в	U00.00~U00.99)	1	_	1007
	состоянии				
	останова				
	Отображение				
	на дисплее	0.007			
F16.08	параметров	$0\sim$ 99 (соответствует	6	Δ	1008
	настройки 2 в	U00.00~U00.99)			
	состоянии				
	останова				
	Отображение				
	на дисплее	0- 00(
F16.09	параметров	0~99(соответствует	15	Δ	1009
	настройки 3 в	U00.00~U00.99)			
	состоянии				
	останова Отображение				
	на дисплее				
	параметров	0~99(соответствует			
F16.10	настройки 4 в	U00.00~U00.99)	16	Δ	100A
	состоянии	000.00 - 000.99)			
	останова				
	Коэффициент				
F16.11	отображения	0.00~100.00	1.00	Δ	100B
110.11	скорости	3.33 100.00	1.00	_	1000
	Коэффициент				
F16.12	отображения	0.0~300.0%	100.0%	Δ	100C
1 1 3.1 2	мощности	2.2 200.070	100.070	-	1000
Группа 1		ие параметров, определяем	ых пользо	вателем	4
- p., 2	Код функции,	применти			
F17.00	определяемой	00.00~49.99	00.03	Δ	1100
	пользователем 0				
745 ***	Код функции,				
F17.01	определяемой	00.00~49.99	01.01	Δ	1101
E17.00	пользователем 1	00.0040.00	01.02	_	1100
F17.02	Код функции,	00.00~49.99	01.02	Δ	1102

ттульттф		компактный инвертор сери	1111110071		
	определяемой пользователем 2				
F17.03	Код функции, определяемой пользователем 3	00.00~49.99	01.08	Δ	1103
F17.04	Код функции, определяемой пользователем 4	00.00~49.99	01.09	Δ	1104
F17.05	Код функции, определяемой пользователем 5	00.00~49.99	02.00	Δ	1105
F17.06	Код функции определяемой, пользователем 6	00.00~49.99	02.01	Δ	1106
F17.07	Код функции, определяемой пользователем 7	00.00~49.99	02.12	Δ	1107
F17.08	Код функции, определяемой пользователем 8	00.00~49.99	03.00	Δ	1108
F17.09	Код функции, определяемой пользователем 9	00.00~49.99	03.01	Δ	1109
F17.10	Код функции, определяемой пользователем 10	00.00~49.99	04.00	Δ	110A
F17.11	Код функции, определяемой пользователем 11	00.00~49.99	04.01	Δ	110B
F17.12	Код функции, определяемой пользователем 12	00.00~49.99	04.02	Δ	110C
F17.13	Код функции, определяемой пользователем 13	00.00~49.99	04.03	Δ	110D
F17.14	Код функции, определяемой пользователем 14	00.00~49.99	05.02	Δ	110E
F17.15	Код функции, определяемой пользователем 15	00.00~49.99	08.01	Δ	110F
F17.16	Код функции, определяемой пользователем 16	00.00~49.99	08.02	Δ	1110
F17.17	Код функции, определяемой пользователем	00.00~49.99	08.03	Δ	1111

		тфункциональный компакті		1	77.77
	17				
F17.18	Код функции, определяемой пользователем 18	00.00~49.99	08.04	Δ	1112
F17.19	Код функции, определяемой пользователем 19	00.00~49.99	08.05	Δ	1113
F17.20	Код функции, определяемой пользователем 20	00.00~49.99	08.30	Δ	1114
F17.21	Код функции, определяемой пользователем 21	00.00~49.99	11.10	Δ	1115
F17.22	Код функции, определяемой пользователем 22	00.00~49.99	13.00	Δ	1116
F17.23	Код функции, определяемой пользователем 23	00.00~49.99	13.01	Δ	1117
F17.24	Код функции, определяемой пользователем 24	00.00~49.99	13.02	Δ	1118
F17.25	Код функции, определяемой пользователем 25	00.00~49.99	13.08	Δ	1119
F17.26	Код функции, определяемой пользователем 26	00.00~49.99	13.09	Δ	111A
F17.27	Код функции, определяемой пользователем 27	00.00~49.99	00.00	Δ	111B
F17.28	Код функции, определяемой пользователем 28	00.00~49.99	00.00	Δ	111C
F17.29	Код функции, определяемой пользователем 29	00.00~49.99	00.00	Δ	111D
Группа Г	22: клемма IO				
F22.00	Выбор функции виртуальной	Одинаково с F04.00	0	×	1600

Triyinbiriqo	клеммы VDI1	компактный инвертор сери Г	101111110071		
F22.01	Выбор функции виртуальной клеммы VDI2	Одинаково с F04.00	0	×	1601
F22.02	Выбор функции виртуальной клеммы VDI3	Одинаково с F04.00	0	×	1602
F22.03	Выбор функции виртуальной клеммы VDI4	Одинаково с F04.00	0	×	1603
F22.04	Выбор функции виртуальной клеммы VDI5	Одинаково с F04.00	0	×	1604
F22.05	Режим настройки активного состояния виртуальной клеммы VDI	(VDI5, VDI4, VDI3, VDI2, VDI1) 0:Активность VDI определяется состоянием клеммы VDOx 1: Активность VDI устанавливается функцией F22.06	00000	×	1605
F22.06	Настройка состояния виртуальной клеммы VDI	(VDI5, VDI4, VDI3, VDI2, VDI1) 0: Неактивно 1: Активно	00000	Δ	1606
F22.07	Выбор функции выхода виртуальной клеммы VD01	0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00	0	Δ	1607
F22.08	Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO2	0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00	0	Δ	1608
F22.09	Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO3	0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00	0	Δ	1609

	1	лфункциональный компакт т	пыи инвер	TOP CCP	101111110
F22.10	Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO4	0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00	0	Δ	160A
F22.11	Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO5	0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00	0	Δ	160B
F22.12	Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO1	0.0c~6000.0c	0.0c	Δ	160C
F22.13	Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO2	0.0c~6000.0c	0.0c	Δ	160D
F22.14	Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO3	0.0c~6000.0c	0.0c	Δ	160E
F22.15	Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO4	0.0c~6000.0c	0.0c	Δ	160F
F22.16	Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO5	0.0c~6000.0c	0.0c	Δ	1610
F22.17	Положительн ая/отрицатель ная	VDO5, VDO4, VDO3, VDO2, VDO1 0: Положительная логика 1: Отрицательная логика	00000	Δ	1611
труппа (ооо проверка	COCIONIINA			

инультиф	упкциональный	компактный инвертор сери	W 1 1 1 1 1 1 0 0 / 1		
U00.00	Рабочая частота	0.00∼Fup	0.00 Гц	0	3000
U00.01	Настройка частоты	0.00~Fmax	0.00 Гц	0	3001
U00.02	Выходное напряжение	0∼660 B	0.0 B	0	3002
U00.03	Выходной ток	0.0∼3000.0 A	0.0 A	0	3003
U00.04	Выходная мощность	0.0∼3000.0 кВт	0.0 кВт	0	3004
U00.05	Скорость двигателя	0∼60000 об/мин	0 об/мин	0	3005
U00.06	Напряжение шины	0∼1200 B	0 B	0	3006
U00.07	Синхронная частота	0.00∼Fup	0.00Гц	0	3007
U00.08	Шаг PLC	0~15	0	\odot	3008
U00.09	Время действия программы	0.0~6000.0 с(ч)	0.0 с(ч)	0	3009
U00.10	Настройка ПИД	0~60000	0	0	300A
U00.11	ПИД обратная связь	0~60000	0	\odot	300B
U00.12	Состояние входа DI1∼ DI5	DI5 DI4 DI3 DI2 DI1	00000	\odot	300C
U00.13	Состояние входа DI6∼ DI7	DI7 DI6	00	0	300D
U00.14	Состояние клемм цифрового выхода	R2 R1 Y2 Y1	0000	0	300E
U00.15	вход AI1	0.0~100.0%	0.0%	\odot	300F
U00.16	вход AI2	0.0~100.0%	0.0%	0	3010
U00.18	Вход потенциометр а клавиатуры	0.0~100.0%	0.0%	0	3012
U00.19	вход НІ	0.00∼100.00kГц	0.00kГц	0	3013
U00.20	выход АО1	0.0~100.0%	0.0%	\odot	3014
U00.23	Температура инвертора	-40.0°C∼120.0°C	0.0°C	0	3017
U00.24	Накопленное время включения питания	0∼65535 мин	0 мин	0	3018
U00.25	Накопленное	$0{\sim}6553.5$ мин	0.0 мин	\odot	3019

	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	тфутициональный компакт І	I		
	время работы				
	Общее время			_	
U00.26	включения	0∼65535 ч	0 ч	\odot	301A
	питания				
U00.27	Общее время	0∼65535 ч	0 ч	0	301B
000.27	работы	0 00000 1	UI	·	3010
U00.28	Значение	0~65535	0	0	301C
000.28	счета	0 03333	U	· ·	3010
U00.29	Значение	0∼65535 м	0 м		301D
000.29	длины	0, ~03333 м	ОМ	0	301D
U00.30	Линейная	0~65535 м/мин	0м/мин	\odot	301E
000.30	скорость	0 -03333 м/мин	Ом/мин)	301E
	Выходной				
U00.31	крутящий	0.0~300.0%	0.0%	\odot	301F
	момент				
U00.35	Рассеяние	0∼65535 кВт/ч	0 кВт/ч	\odot	3023
	мощности			_	
	Состояние	VDI5 VDI4 VDI3 VDI2			
U00.36	входа ${ m VDI1}{\sim}$	VDI1	00000	\odot	3024
	VDI5	VDII			
	Состояние				
U00.37	входа	VDO5 VDO4 VDO3 VDO2	00000	\odot	3025
000.37	VDO1∼	VDO1	00000	O	3023
	VDO5				
Группа І	U01 Регистрац	ия неисправностей			
	Код	Err00~Err41			
	КОД	LIIOO~LII4I			
U01.00	последнего	EHOO*EH41	Err00	\odot	3100
U01.00	, ,	EHOO-EH41	Err00	0	3100
U01.00	последнего	LH00°LH41	Err00	0	3100
U01.00	последнего отказа Рабочая	LH00°LH41	Err00	0	3100
U01.00	последнего отказа		Err00 0.00Гц	⊙ ⊙	3100
	последнего отказа Рабочая частота при возникновени	0.00∼Fup			
	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего				
	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа				
	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток				
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при	0.00∼Fup	0.00Гц	·	3101
	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени				
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего	0.00∼Fup	0.00Гц	·	3101
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа	0.00∼Fup	0.00Гц	·	3101
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение	0.00∼Fup	0.00Гц	·	3101
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение шины при	0.00∼Fup 0.0∼3000.0 A	0.00Гц 0.0 A	0	3101
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение шины при возникновени	0.00∼Fup	0.00Гц	·	3101
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение шины при возникновени и текущего отказа	0.00∼Fup 0.0∼3000.0 A	0.00Гц 0.0 A	0	3101
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение шины при возникновени и текущего отказа	0.00∼Fup 0.0∼3000.0 A	0.00Гц 0.0 A	0	3101
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение шины при возникновени и текущего отказа Общее время	0.00∼Fup 0.0∼3000.0 A	0.00Гц 0.0 A	0	3101
U01.01 U01.02 U01.03	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение шины при возникновени и текущего отказа Общее время работы при	0.00∼Fup 0.0∼3000.0 A 0∼1200 B	0.00Гц 0.0 A 0V	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	3101 3102 3103
U01.01	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение шины при возникновени и текущего отказа Общее время работы при возникновени	0.00∼Fup 0.0∼3000.0 A	0.00Гц 0.0 A	0	3101
U01.01 U01.02 U01.03	последнего отказа Рабочая частота при возникновени и текущего отказа Выходной ток при возникновени и текущего отказа Напряжение шины при возникновени и текущего отказа Общее время работы при	0.00∼Fup 0.0∼3000.0 A 0∼1200 B	0.00Гц 0.0 A 0V	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	3101 3102 3103

МУЛЬТИФ		компактныи инвертор сери -	MITKIOOA	1	
U01.05	Код предыдущего отказа	Тоже самое U01.00	Err00	\odot	3105
U01.06	Рабочая частота при возникновени и предыдущего отказа	0.00∼Fup	0.00Гц	·	3106
U01.07	Выходной ток при возникновени и предыдущего отказа	0.0∼3000.0 A	0.0 A	0	3107
U01.08	Напряжение шины при возникновени и предыдущего отказа	0∼1200 B	0 B	0	3108
U01.09	Общее время работы при возникновени и предыдущего отказа	0∼65535 ч	0 ч	0	3109
U01.10	Код пред-предыду щего отказа	Так же, как U01.00	Err00	0	310A
U01.11	Рабочая частота при возникновени и пред-предыду щего отказа	0.00∼Fup	0.00Гц	0	310B
U01.12	Выходной ток при возникновени и пред-предыду щего отказа	0.0~3000.0A	0.0A	•	310C
U01.13	Напряжение шины при возникновени и до предыдущего отказа	0∼1200 B	0 B	0	310D

	МАЗТРІ	ифункциональный компактн	ныи инвер	rop cep	NU FR 150
U01.14	Общее время работы при возникновени и пред-предыду щего отказа	0∼65535 ч	0 ч	\odot	310E
U01.15	Предыдущие 3 категории отказов	Одинаков с U01.00	Err00	0	310F
U01.16	Предыдущие 4 категории отказов	Одинаков с U01.00	Err00	0	3110
U01.17	Предыдущие 5 категории отказов	Одинаков с U01.00	Err00	0	3111
U01.18	Предыдущие 6 категории отказов	Одинаков с U01.00	Err00	\odot	3112
U01.19	Предыдущие7 категории отказов	Одинаков с U01.00	Err00	0	3113
U01.20	Предыдущие 8 категории отказов	Одинаков с U01.00	Err00	\odot	3114
U01.21	Предыдущие 9 категории отказов	Одинаков с U01.00	Err00	0	3115
U01.22	Предыдущие 10 категорий отказов	Одинаков с U01.00	Err00	·	3116
U01.23	Предыдущие 11 категорий отказов	Одинаков с U01.00	Err00	0	3117
U01.24	Предыдущие 12 категорий отказов	Одинаков с U01.00	Err00	0	3118
U01.25	Предыдущие 13 категорий отказов	Одинаков с U01.00	Err00	0	3119

Глава 6 Обслуживание и поиск неисправностей

Инвертор FR150A обеспечивает получение множества предупреждающей информации и обладает многочисленными защитными функциями: когда возникает неисправность, защитная функция активируется, инвертор остановит вывод, сработает контакт реле сигнализации о неисправности инвертора, а в инверторе отображается код неисправности на дисплейной панели. До обращения для сервисного обслуживания пользователь может ознакомиться с рекомендациями по самопроверке в этом разделе, проанализировать проблему и идентифицировать решение проблемы. Если проблему не удается решить, обратитесь за сервисным обслуживанием или свяжитесь с дилером, у которого вы купили привод нашей компании.

Отобр ажени е	Наименование неисправности	Возможная причина	Решение
Err01	Сверхток ускорения:	1: Выходная цепь заземлена или короткозамкнута. 2: Время разгона слишком мало. 3: Ручное увеличение крутящего момента или кривая V/F не соответствует норме. 4: Напряжение слишком низкое. 5: Операция ввода в действие выполнена на вращающемся двигателе. 6: Внезапно нагрузка добавлена в процессе ускорения. 7: Модель привода переменного тока имеет слишком малый класс мощности:	1: Устраните внешние повреждения. 2: Увеличьте время разгона. 3: Отрегулируйте ручной подъем крутящего момента или кривую V/F. 4: Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 5: Выберите частоту вращения, отслеживающую повторный запуск или запустите двигатель после останова. 6: Удалите добавочную нагрузку. 7: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности
Err02	Сверхток замедления:	1: Выходная цепь заземлена, или короткозамкнута. 2: Время торможения слишком мало. 3: Напряжение слишком низкое. 4: Внезапно нагрузка добавлена в процессе замедления. 5: Блок торможения и	1: Устраните внешние повреждения. 2: Увеличьте время торможения. 3: Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 4: Удалите добавочную нагрузку. 5: Установите блок торможения и

	·	тормозной резистор не установлены	тормозной резистор.
Err03	Сверхток при постоянной скорости	1: Выходная цепь заземлена, или короткозамкнута. 2: Напряжение слишком низкое. 3: Внезапно нагрузка добавлена в процессе работы. 4: Модель привода переменного тока имеет слишком малый класс мощности:	1: Устраните внешние повреждения. 2 Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 3: Удалите добавочную нагрузку. 4: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности.
Err04	Перенапряжен ие при ускорении	1: Входное напряжение слишком высокое 2 Внешняя сила приводит в движение двигатель в процессе ускорения. 3: Время ускорения слишком мало. 4: Блок торможения и тормозной резистор не установлены	1: Отрегулируйте напряжение к нормальному диапазону. 2: Удалите внешнюю силу или установите тормозной резистор. 3: Увеличьте время разгона. 4: Установите блок торможения и тормозной резистор.
Err05	Перенапряжен ие при замедлении	1: Входное напряжение слишком высокое. 2: Внешняя сила приводит в движение двигатель в процессе замедления. 3: Время замедления слишком мало. 4: Блок торможения и тормозной резистор не установлены.	1: Отрегулируйте напряжение к нормальному диапазону. 2: Удалите внешнюю силу или установите тормозной резистор. 3: Увеличьте время торможения. 4: Установите блок торможения и тормозной резистор.
Err06	Перенапряжен ие при постоянной скорости	1: Входное напряжение слишком высокое 2: Внешняя сила приводит в движение двигатель в процессе работы.	1: Отрегулируйте напряжение к нормальному диапазону. 2: Удалите внешнюю силу или установите тормозной резистор.

1 0	ультифу	пкциональный к	эмпактный инвертор серий	11(100/(
	Err07	Перенапряжен ие на шине	1 Мгновенная авария питания происходит на входе сети питания. 2: Входное напряжение привода переменного тока не находится в пределах допустимого диапазона. 3: Напряжение шины является аварийным. 4: Выпрямительный мост и буферный резистор дефектны. 5: Плата привода дефектна. 6: Главная плата управления дефектна.	1 Сбросьте сообщение о неисправности. 2: Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 3: Свяжитесь с агентом или компанией Frecon.
	Err08	Короткое замыкание	1: Выходная цепь заземлена или короткозамкнута. 2: Соединительный кабель двигателя слишком длинный. 3: Модуль перегрет. 4: Внутренние соединения ослабли. 5: Главная плата управления дефектна 6: Плата привода дефектна. 7: Модуль инвертора дефектен.	1: Устраните внешние повреждения. 2: Установите дроссель или фильтр на выходе. 3: Проверьте воздушный фильтр и вентилятор. 4: Подтяните все соединения кабелей. 5: Свяжитесь с агентом или компанией Frecon.
	Err09	Потеряна фаза на входе питания	1: Вход трехфазного питания является аварийным. 2: Панель привода дефектна. 3: Плата разрядника дефектна. 4: Главная плата управления дефектна.	1: Устраните внешние повреждения. 2: Свяжитесь с агентом или компанией Frecon.
	Err10	Потеряна фаза на выходе	1: Кабель, соединяющий привод переменного тока и двигатель, дефектен. 2: Дисбаланс трехфазного выхода питания привода переменного тока, когда двигатель работает. 3: Плата привода дефектна	1: Устраните внешние повреждения. 2: Проверьте, в нормальном ли состоянии трехфазные обмотки двигателя. 3: Свяжитесь с агентом или компанией Frecon.

	IVIYIDIVIQ	рункциональныи компактны 4: Модуль дефектен.	THE PROPERTY OF THE PROPERTY O
		п подуль дефектен.	
Err11	Перегрузка двигателя	1: F11-17 установлены неправильно. 2: Нагрузка слишком велика или в двигателе происходит торможение ротора. 3: Модель привода переменного тока имеет слишком малый класс мощности.	1: Установите F11-17 правильно. 2: Уменьшите нагрузку и проверьте двигатель и механическое состояние. 3: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности.
Err12	Перегрузка инвертора	1: Нагрузка слишком велика, или в двигателе происходит торможение ротора. 2: Модель привода переменного тока имеет малый класс мощности	1: Уменьшите нагрузку и проверьте состояние двигателя и механической части. 2: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности.
Err13	Неисправность внешнего оборудования	1: Сигнал о внешней неисправности введен через DI.	Сбросьте операции.
Err14	Перегрев модуля	1: Температура окружающей среды слишком высока. 2: Воздушный фильтр заблокирован. 3: Вентилятор поврежден. 4: Термочувствительный резистор модуля поврежден. 5: Модуль инвертора поврежден.	1: Уменьшите температуру окружающей среды. 2: Очистите воздушный фильтр. 3: Замените поврежденный вентилятор. 4: Замените поврежденный термочувствительный резистор. 5: Замените модуль инвертора.
Err15	Ошибка чтения - записи СППЗУ	Чип СППЗУ поврежден	Замените главную плату управления.
Err16	Автонастройка двигателя отменена	После идентифицирующего процесса нажмите клавишу STOP / RST	Нажмите клавишу STOP / RST для сброса
Err17	Ошибка автонастройки двигателя	1: Выводы двигателя и инвертора не соединены 2 Двигатель не отключает нагрузку	1: Проверьте соединения между инвертором и двигателем 2: Двигатель отключен

пульттфу	пициональный ке	липактный инвертор серий	11110071
		3: Электрическая неисправность	от нагрузки 3: Проверьте двигатель
Err18	Ошибка по превышению времени канала связи	1: Персональный компьютер не работает правильно 2: Линия связи имеет ненормальное состояние 3: Параметры F15 установлены неправильно	1: Проверьте соединение с персональным компьютером 2: Проверьте кабель связи 3: Правильно установите параметры канала связи
Err19	Потеря обратной связи ПИД	Заданное значение обратной связи ПИД меньше чем F13.24	Проверьте сигнал обратной связи ПИД или установите соответствующее значение параметра F13.24
Err20	Достигнуто непрерывное время эксплуатации	Установите время работы, чтобы достигнуть этой функции	Ссылка F05.14 Описание
Err21	Ошибка передачи параметров	1: Не установлена или не включена карта с копиями параметров 2 Неисправность карты копии параметров 3: Плата управления дефектна.	1: Скопируйте на карту должным образом установленные параметры 2: Для технической поддержки 3: Для технической поддержки
Err22	Ошибка загрузки параметров	1: Не установлена или не включена карта с копиями параметров 2: Неисправность карты копии параметров 3: Плата управления дефектна.	1: Скопируйте на карту должным образом установленные параметры 2: Для технической поддержки 3: Для технической поддержки
Err23	Неисправность тормозного блока	1: Неисправность тормозной линии или повреждение тормозного трубопровода 2: Внешний тормозной резистор слишком мал	1: Проверьте тормозной блок, замените тормозной трубопровод 2: Увеличьте тормозной регистр
Err24	Модуль обнаружения перегрева отсоединен	Неисправность температурного датчика или кабеля для технической поддержки	Для технической поддержки
Err25	Нагрузка стала равна 0	Рабочий ток привода переменного тока ниже	Проверьте, что нагрузка отключена или

7	плультифункциональный компактный инвертор серий г к то				
			чем F11.22	настроена, что F11-22 и	
				F11-23 правильны.	
ŀ				4	
			1: Нагрузка слишком	1: Уменьшите нагрузку и	
			большая, или в двигателе	проверьте состояние	
		Ошибка	произошло заедание	двигателя и	
	Err26	ограничения	ротора.	механической части.	
	EHZO	всеволнового	2: Модель привода	2: Выберите привод	
		тока	переменного тока имеет	переменного тока более	
			слишком малый класс по	высокого класса	
			мощности:	мощности.	
ſ	Err27	Реле плавного	1: Сеточное напряжение	1: Проверьте сеточное	
		включения	слишком мало	напряжение	
		инвертора	2: Неисправность модуля	2: Запросите	
		отключилось	выпрямителя	техническую поддержку	
		Несовместимо	1: Параметры верхнего и	Портовиче портигия	
			нижнего модуля передачи	Повторно загрузите	
	Err28	сть версии	в версии панели	параметры модуля,	
	-	программного	управления не	чтобы обеспечить	
		обеспечения	совместимы.	передачу	
İ		Время работы			
	- 40	при заданной	Время работы больше чем	1. Свяжитесь с	
	Err40	настройке	F00.25	дилером	
		заканчивается	100.23	дипером	
L		закапчирастся			

Приложение A: Коммуникационный протокол Modbus

1. Область применения

- 1. Применимая серия: инвертор серии FR компании FRECON
- 2. Применимая сеть: Поддержка протокола Modbus, RTU формат, с коммуникационной сетью один ведущий / много ведомых шины RS485. Типичный формат кадра сообщения RTU:

Стартовы й бит	Адрес устройств а	Код функции	Данн ые	Контрольн ая сумма	Стоповый бит
T1-T2-T3-T 4	8 бит	8 бит	n*8 вит	16 бит	T1-T2-T3-T4

2. Физический интерфейс

RS485 - асинхронный режим полудуплексной связи. Младший бит имеет приоритет при передаче.

Формат данных по умолчанию терминала RS485: 1-8-N-1, скорость: 9600 бод. Формат данных 1-8-N-1, 1-8-O-1, 1-8-E-1, могут быть выбраны дополнительные скорости 4800 бод, 9600 бод, 19200 бод, 38400 бод, 57600 бод и 115200 бод. Рекомендуемый кабель связи: экранированная витая пара, чтобы уменьшить внешние помехи.

3. Формат протокола



Четность в ADU (Блок прикладных данных) рассчитывается через четность CRC16 1-ых трех частей ADU и переключается с младших байтов на старшие байты. Младшие байты четности циклического контроля избыточности идут первыми, а старшие байты следуют согласно формату протокола.

4. Описание формата протокола

4.1 Код адреса

Адрес ведомого инвертора. Диапазон установки: 1 - 247, 0 - широковещательный адрес.

4.2 Код команды

Код команды	Функция
03H	Чтение параметров и байта состояния инвертора
06H	Запись одного кода функции или параметра управления инвертора
08H	Диагностика цепи и настройка

4.3 Размешение адресных регистров

з газмещение адресных регистров				
Наименование	Описание			
Код функции (F00.00~ U01.99)	Старший байт номера группы кода функции F00~F31, U00, U01, соответствующий старшему байту адреса равен00H~1FH, 30H, 31H. Младший байт номера группы кода функции от 0 до 99, соответствующий младшему байту адреса равен 00H~63H. Например: Требуется изменить значение кода функции F01.02, и соответственно есть необходимость выключить питание при запоминании адресного регистра (названный адресом СППЗУ) равного 8102H.			

Группа кодов функции	Старший байт адреса	Старший байт адреса
	ОЗУ	СППЗУ
F00	0x00	0x80
F01	0x01	0x81
F02	0x02	0x82
F03	0x03	0x83
F04	0x04	0x84
F05	0x05	0x85
F06	0x06	0x86
F07	0x07	0x87
F08	0x08	0x88
F09	0x09	0x89
F11	0x0B	0x8B
F12	0x0C	0x8C
F13	0x0D	0x8D
F14	0x0E	0x8E
F15	0x0F	0x8F
F16	0x10	0x90
F17	0x11	0x91
F30	0x1E	0x9E
F31	0x1F	0x9F
U00 (только чтение)	0x30	-
U01 (только чтение)	0x31	-

4.4 Адрес и функции команды управления: (только запись)

Адрес слова команды	Функция команды
	0001: Работа в прямом направлении
	0002: Работа в обратном направлении
2000Н	0003: Медленное продвижение вперед
2000H	0004: Толчковая подача в обратном направлении
	0005: Останов с торможением
	0006: Свободное вращение по инерции
	0007: Сброс несправности
200111	Частота настройки канала связи (0 \sim Fmax (Единица:
2001H	0.01 Гц))
2002Н Данный диапазон ПИД (от 0 до 1000, 1000	

	соответствует 100.0%)	
2003Н	Диапазон обратной связи ПИД (0 \sim 1000, 1000 соответствует 100.0%)	
2004Н	Уставка крутящего момента (-3000 \sim 3000, 1000 соответствует 100.0% номинального тока двигателя)	
2005Н	Выход АО, диапазон(0 \sim 1000, 1000 соответствует 100.0%)	

4.5 Адреса чтения состояния и функции. Описание: (только чение)

Адрес слова сосотояния	я и функции. Описание: (только чение) Функция слова состояния
тідрее слова сосотолния	
	0000Н: настройка параметров
	0001Н: Запуск в ведомом состоянии
2100H	0002Н: Толчковая операция
210011	0003Н: Запуск в режиме обучения
	0004Н: Парковка в ведомом состоянии
	0005Н: Парковка толчковой операции
	0006Н: Состояние неисправности
	Бит 0: 0 является эффективным
	1 величина является отрицательной
	Бит 1:0 выход частоты при движении вперед
	1 инверсия выхода частоты
	Бит 2∼3:
	00 Старт-стоп клавиатуры
	01 старт-стоп вывода
	10 старт-стоп связи
	11 Резерв
	Бит 4:
210111	0 Заводской пароль недействителен
2101H	1 Заводской пароль действителен
	Бит 5:
	0: Пароль пользователя недействителен
	1: Пароль пользователя действителен
	Бит 6∼7:
	00 базовая группа кодов функции
	01 группа кодов функции, определяемая
	пользователем
	10 различные функции с группой кодов по
	умолчанию
	11 другое
2102H	Тип текущей неисправности инвертора
2103Н	Текущий тип предупреждения

5. Объяснение команд

Код команды 0х03: Чтение параметра и состояния инвертора

код команды олог. Ттепис нараметра и состояния инвертора				
Поз. ADU	Байт №	Диапазон		
Запрос ведущего:				
Адрес ведомого	1	0~127		
Код команды	1	0x03		

2	0x0000~0xFFFF
2	0x0000~0x0008
2	
1	Локальный адрес
1	0x03
1	2* номер регистра
2*номер регистра	
2	
	1 1 1

Замечание: Последовательно считывается максимум 8 кодов функции.

Код команды 0х06: Запись одного кода функции или параметра управления

инвертора.

Поз. ADU	Байт №	Диапазон
Запрос ведущего:		
Адрес ведомого	1	0~127
Код команды	1	0x06
Стартовый адрес регистра	2	$0x0000 \sim 0xFFFF$
Номер регистра	2	0x0000~0xFFFF
Контрольная сумма четности	2	
(младший байт идет вперед)		
Ответ ведомого:		
Адрес ведомого	1	The local address
Код команды	1	0x06
Стартовый адрес регистра	2	$0x0000 \sim 0xFFFF$
Номер регистра	2	0x0000~0xFFFF
Контрольная сумма четности	2	

Код команды 0х08: Диагностика схемы и настройка

Поз. ADU	Байт №	Диапазон
Запрос ведущего:		
Адрес ведомого	1	0~127
Код команды	1	0x08
Стартовый адрес регистра	2	$0x0000 \sim 0xFFFF$
Номер регистра	2	
Контрольная сумма четности	2	
(младший байт идет вперед)		
Ответ ведомого:		
Адрес ведомого	1	Локальный адрес
Код команды	1	0x08
Стартовый адрес регистра	2	0x0000~0xFFFF
Номер регистра	2	
Контрольная сумма четности	2	

Замечание: Код команды 0х08 - только для проверки схемы.

6. Контроль четности циклического контроля избыточности (CRC)

Оборудование, посылающее информацию, сначала вычисляет четность CRC, и затем присоединяет ее к посылаемому сообщению. По получении сообщения приемная аппаратура снова вычисляет значение четности CRC и сравнивает результат работы с полученным значением четности CRC. Если эти два значения различаются, это указывает, что существует ошибка в процессе передачи.

Процесс вычисления четности CRC:

- 1. Задайте регистр четности CRC, и инициализируйте его значением FFFFH.
- 2. Вычислите функцию XOR между первым байтом посылки сообщения и значением в регистре четности CRC, а затем передайте результат в регистр четности CRC.

Начинайте расчет с кода адреса, стартовый и стоповый бит не участвуют в вычислениях.

- 3. Соберите и проверьте младший бит (наименьший значащий бит регистра четности CRC).
- 4. Если младший бит равен 1, сдвиньте каждый бит регистра четности CRC вправо на 1 бит, самый старший бит заполняется 0. Вычислите функцию XOR между значением регистра CRC и A001H, и затем передайте результат в регистр четности CRC.
- 5. Если младший бит равен 0, сдвиньте каждый бит регистра четности CRC вправо на 1 бит, самый старший бит заполняется 0.
- 6. Повторите этапы 3, 4 и 5 до завершения 8 сдвигов смещения.
- 7. Повторите этапы 2, 3, 4, 5 и 6, и обработайте следующий байт посылки сообщения. Непрерывно повторяйте вышеуказанный процесс для каждого байта посылки сообщения.
- 8. Дата расчета четности CRC будет сохранена в регистре четности CRC после расчета.
- 9. Метод LUT (таблица преобразования) используется для получения четности CRC в системе с ограниченными временными ресурсами.

Простые функции вычисления СРС показаны ниже (на языке программирования С):

7. Реакция на сообщение об ошибке

Инвертор пошлет отчет сообщения об ошибке, когда ведущий узел посылает данные об ошибке, или инвертор получит данные об ошибке из-за внешних помех.

Когда возникает ошибка в канале связи, ведомое устройство комбинирует самый старший бит 1 из кода команды и код ошибки в качестве реакции ведущему устройству.

Формат кадра данных ответа, когда ошибка возникла в канале связи:

Поз. ADU	Байт №	Диапазон			
Ответ при ошибке:					
Адрес ведомого	1	0~127			
Код команды ошибки	1	Старший бит = 1 кода команды			
Код ошибки	1	$0x01 \sim 0x13$			
Четность CRC (младший бит вперед)	2				

Код команды ответа при номальной связи и при ошибке в канале связи

Код команды ответа при номальной		Код команды ответа при ошибке в		
•		канале связи		
H	СВЯЗИ	канале связи		
L	03H	83H		
	06H	86H		
Ī	08H	88H		

Описание кола оппибки:

╌.	этечние коди отножи:						
	Ошибка	Описание	Ошибка	Описание			
	01H	Необычный код команды	03H	Неправильные данные			
02H		Необычный адрес ланных	04H	Операция не выполнена			

Например, для U00.00 запись данных частоты 50.00 Гц. Ведущее устройство посылает кадр данных (шестналиатеричный формат):

кадр данных (шестнадцате			гричныи	ричный формаг).				
	01H	06H	30H	00H	13H	88H	8BH	9CH

| 01H | 06H | 30H | 00H | 13H | 88H | 8BH | 9CH | Так как F00.00 только для чтения, инвертор посылает сообщение об ошибке. Инвертор посылает кадр в шестнадцатеричном формате:

01H	86H	02H	СЗН	A1H
0.4				

Код команды равен 86Н в сообщении об ошибке, старший бит равен 1 в 06Н. Если детальный код ошибки равен 11Н, это означает, что параметр только для чтения.

После ответа на получение данных об ошибке, ведущее устройство может исправить программу ответа с помощью вторичной посылки кадра данных, или на основании сообщения об ошибке реагировать на сообщение инвертора.

8. Иллюстрация

1, № 01 считывает значение выходной частоты (U00.00), возвращает 5000, это 50.00 Γ ц...Данные для посылки:

01 03 30 00 00 01 8B 0A

Принимаемые данные:

01 03 02 13 88 B5 12

2, № 01 Передача приводом по каналу связи частоты 30.00 Гц, переданные данные будут равны 3000.

Данные для посылки:

01 06 20 01 0B B8 D4 88

Принимаемые данные:

01 06 20 01 0B B8 D4 88

3, По каналу связи послана команда на 1-й привод, чтобы он запустился в прямом направлении, запись по адресу 2000H 01

Данные для посылки:

01 06 20 00 00 01 43 CA

Принимаемые данные:

01 06 20 00 00 01 43 CA

4, № 01 по системе связи послана команда останова инвертора методом замедления, адрес для записи 2000Н 05

Данные для посылки:

01 06 20 00 00 05 42 09

Принимаемые данные:

01 06 20 00 00 05 42 09

Приложение В: Приспособления

При замедлении или быстром замедлении при высокой инерции нагрузки двигатель будет в состоянии выработки энергии, мощность в нагрузке будет передаваться в инвертор к шине DC, что приведет к повышению напряжения шины инвертора, и когда оно станет выше определенного значения, инвертор будет посылать аварийное сообщение о превышении напряжения, это даже может повредить силовой модуль, таким образом, мы должны сконфигурировать тормозную систему.

Многофункциональный компактный инвертор FR150A имеет встроенный блок торможения для всех моделей серии, потребитель должен только подсоединить внешний тормозной резистор. Мы рекомендуем конфигурацию резистора по мощности и значению. Пользователь может регулировать значение в указанном диапазоне в

соответствии с нагрузкой.

Модель инвертора	Двигатель (кВт)	Величина сопротивлен ия (Ом)	Мощност ь резистора (Вт)	Параметры соединительных проводов (мм²)		
Одна фаза: 220 В	, 50/60Гц					
FR150A-2S-0.2B	0.2	≧360	≧100	1		
FR150A-2S-0.4B	0.4	≧360	≧100	1		
FR150A-2S-0.7B	0.75	≧180	≧200	1.5		
FR150A-2S-1.5B	1.5	≧180	≧200	1.5		
FR150A-2S-2.2B	2.2	≧90	≧400	2.5		
Три фазы: 380 В, 50/60Гц						
FR150A-4T-0.7B	0.75	≧360	≧200	1		
FR150A-4T-1.5B	1.5	≧180	≧400	1.5		
FR150A-4T-2.2B	2.2	≧180	≧400	1.5		
FR150A-4T-4.0B	4.0	≧90	≧800	2.5		

Примечание: провод в таблице указан для единственного резистора, когда резисторы соединены в параллель, провод должен быть толще. Выдерживаемое напряжение провода для однофазного инвертера должно быть выше 300 В перем. тока, для трехфазного инвертора - выше 450 В перем. тока, интервал допустимых температур для провода 105 С